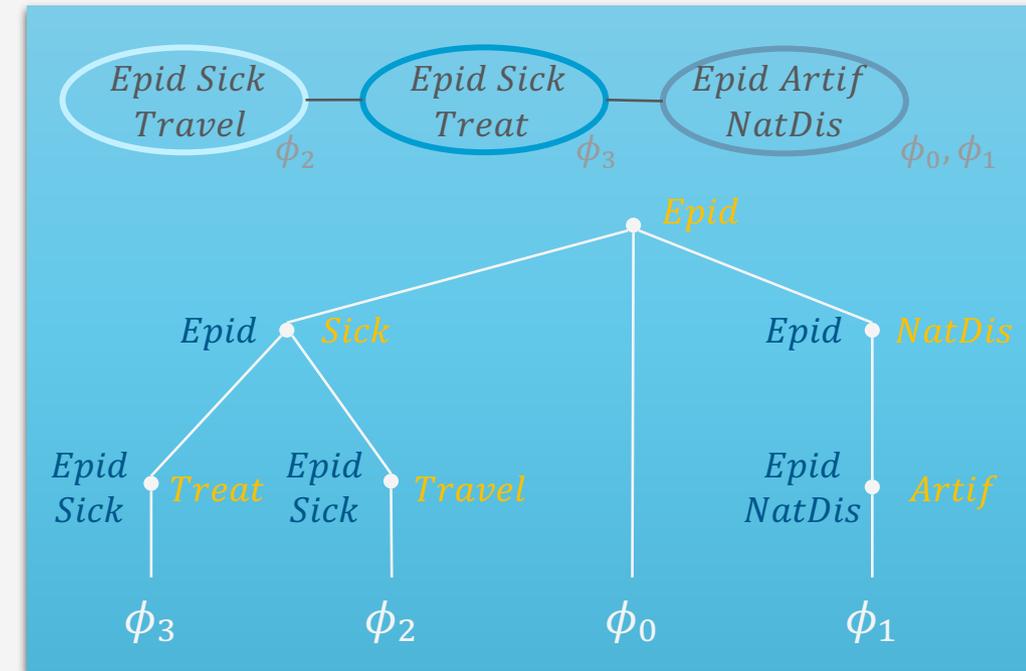


Exakte Inferenz in Episodischen PGMs

(a) Einzelanfragen: Variableneliminierung

Einführung in die
Künstliche Intelligenz



Inhalte

1. Künstliche Intelligenz & Agenten

- Agentenabstraktion, Rationalität
- Aufgabenumgebung

2. Episodische PGMs

- Gerichtetes Modell: Bayes Netze (BNs)
- Ungerichtete Modelle

3. Exakte Inferenz in episodischen PGMs

- Wahrscheinlichkeits- und Zustandsanfragen
- Direkt auf den Modellen, mittels Hilfsstrukturen

4. Approximative Inferenz in episodischen PGMs

- Wahrscheinlichkeitsanfragen
- Deterministische, stochastische Algorithmen

5. Lernalgorithmen für episodische PGMs

- Bei (nicht) vollständigen Daten, (un)bekannter Struktur

6. Sequentielle PGMs und Inferenz

- Dynamische BNs, Hidden-Markov-Modelle
- filtering / prediction / hindsight Anfragen, wahrscheinlichste Zustandssequenz
- Exakter, approximativer Algorithmus

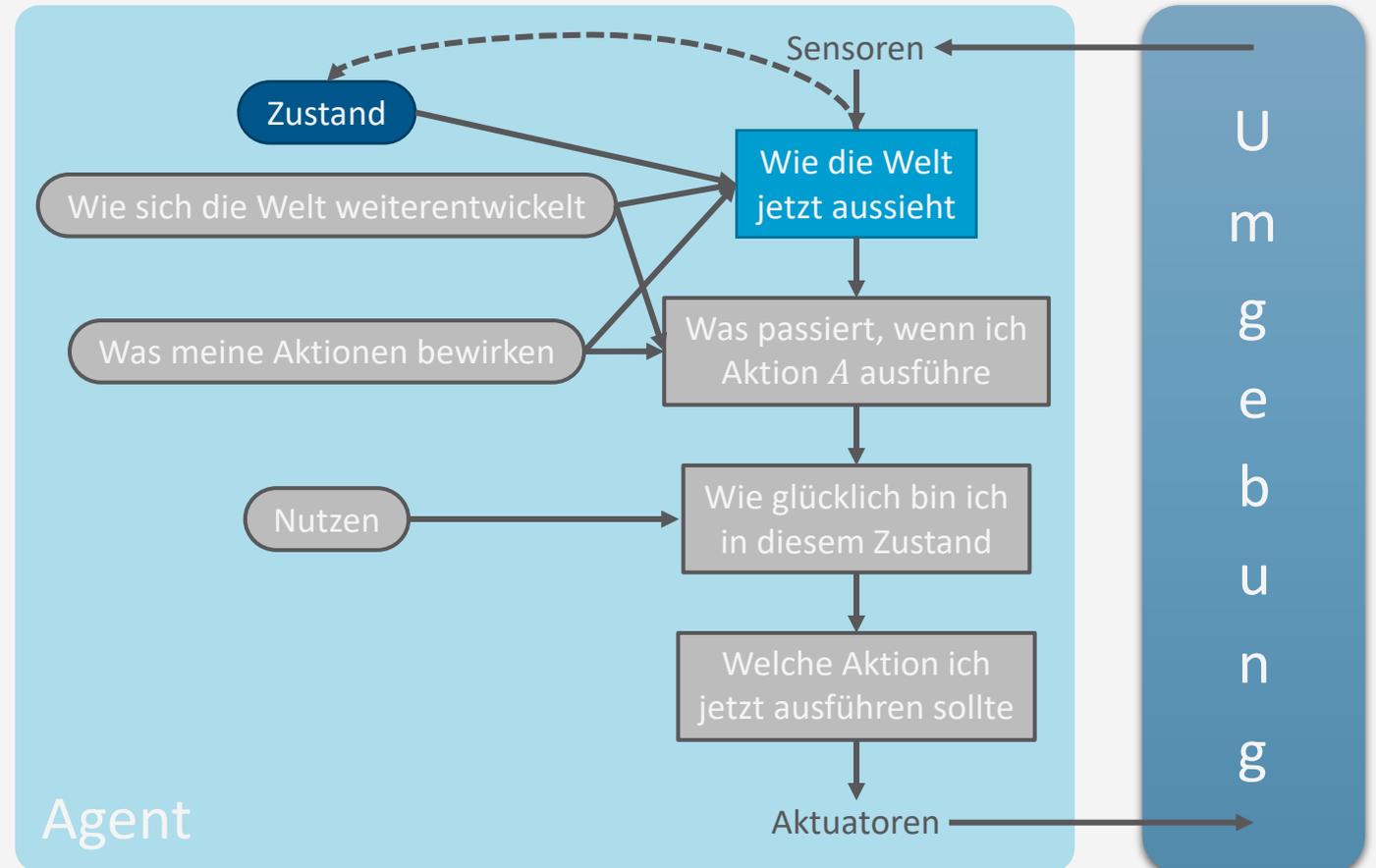
7. Entscheidungstheoretische PGMs

- Präferenzen, Nutzenprinzip
- PGMs mit Entscheidungs- und Nutzenknoten
- Berechnung der besten Aktion (Aktionssequenz)

8. Abschlussbetrachtungen

Einordnung der Vorlesung: *Modell- und nutzenbasierter Agent*

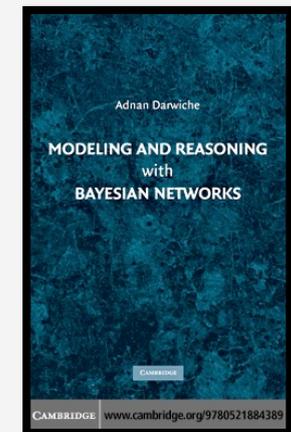
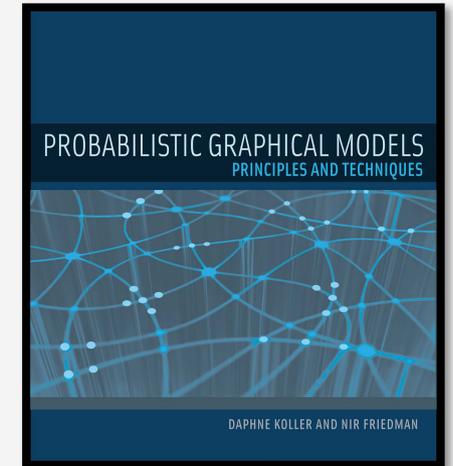
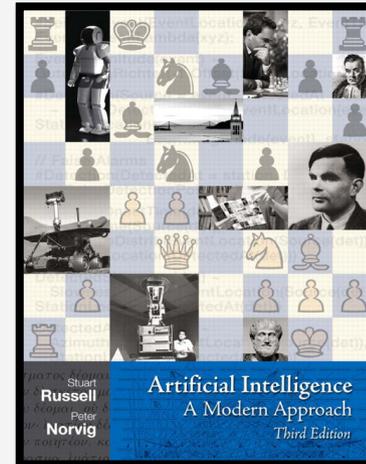
- Nachfolgende Themen der Vorlesung
 2. Episodische PGMs
 3. Exakte Inferenz in episodischen PGMs
 4. Approximative Inferenz in episodischen PGMs
 5. Lernalgorithmen für episodische PGMs
 6. Sequentielle PGMs und Inferenz
 7. Entscheidungstheoretische PGMs



Literaturhinweise

Inhalte dieses Themenblocks werden in den folgenden Kapiteln der Vorlesungsbücher behandelt

- AIMA(de)
 - Kap. 14.4: Exakte Inferenz in Bayes Netzen
- PGM
 - Kap. 9: Variableneliminierung
 - Besonders: 9.3
 - Kap. 10: Exakte Inferenz: Cliques-Bäume
 - Kap. 13: MAP Inferenz
- Wer gerne ein anderes Buch ausprobieren möchte (Fokus auf BNs):
 - Adnan Darwiche, *Modelling and Reasoning with Bayesian Networks*, 2009.



Überblick: 3. Exakte Inferenz in episodischen PGMs

A. Einzelanfragen: Variableneliminierung (VE)

- Algorithmus, Operatoren für Wahrscheinlichkeitsanfragen
- Dekompositionsbäume, Komplexität

B. Multi-Anfragen: Junction Tree (Cliques-Bäume) Algorithmus (JT)

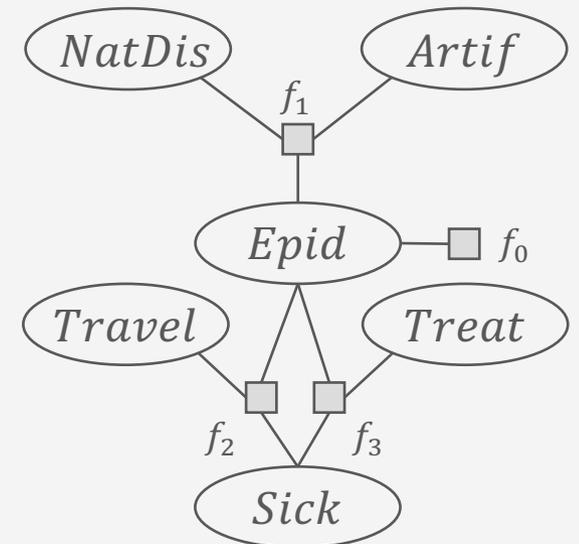
- Cliques, Junction Tree als Hilfsstruktur, Vorverarbeitung und Anfragebeantwortung
- Zusammenhang mit VE, Komplexität
- Geschichtsstunde: Pearl's Probability Propagation (PP) auf Polytree BNs

C. Inferenzproblem Zustandsanfragen

- Ausprägungen: Most probable explanation (MPE) / maximum a posteriori Anfragen (MAP)
- Semantik: Ausmaximieren statt aussummieren; max-out Operator in VE
- Auswirkungen auf die Komplexität

Probabilistische Inferenz: Das Problem der Anfragenbeantwortung

- Erinnerung: Beantwortung von Anfragen in vollständigen gemeinsamen Verteilungen, indem Evidenz absorbiert und Nichtanfrage-Zufallsvariablen aussummiert werden
- Problem: Exponentiell abhängig von der Anzahl der Zufallsvariablen
- Beispiel:
 - 6 Boolesche Zufallsvariablen $\rightarrow 2^6 = 64$ Einträge in P_R
 - Leere Anfrage $P(\cdot) \rightarrow 6$ Variablen eliminieren
 - Nach und nach alle 64 Einträge durchgehen und aufaddieren
- Idee: Wenn eine Faktorisierung bekannt ist, dann diese für eine effizientere Aussummierung nutzen
- Fokus der weiteren Vorlesung:
 - Anfragen der Form $P(\mathcal{S} \mid \mathbf{t})$
 - Evidenz \mathbf{t} = Menge von Beobachtungen; kann leer sein: $\mathbf{t} = \emptyset \rightarrow P(\mathcal{S})$
 - Algorithmen spezifiziert für Faktormodelle, gelten aber ebenso für BNs

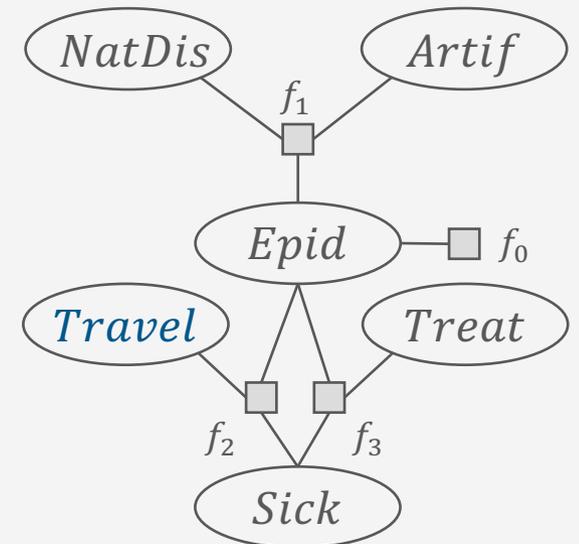


Variableneliminierung (VE)

- Grundidee VE: Evidenz absorbieren und Nichtanfrage-Variablen $\{R_1, \dots, R_m\} = \mathbf{R} \setminus \text{rv}(\mathbf{S}, \mathbf{t})$ aussummieren **unter Ausnutzung der Faktorisierung** im Faktormodell F

$$\begin{aligned}
 P(\mathbf{S} \mid \mathbf{t}) &= \frac{1}{P(\mathbf{t})} \sum_{v_1 \in \text{Val}(R_1)} \dots \sum_{v_n \in \text{Val}(R_m)} P_{\mathbf{R}}(R_1 = v_1, \dots, R_m = v_m, \mathbf{S}, \mathbf{t}) \\
 &= \frac{1}{P(\mathbf{t})} \sum_{v_1 \in \text{Val}(R_1)} \dots \sum_{v_n \in \text{Val}(R_m)} \prod_{f \in F} f
 \end{aligned}$$

- Faktor aus Summen ausklammern, deren Argumente nicht von der Summe berührt werden
- Teilen durch $P(\mathbf{t}) =$ Normalisierung des Summenausdrucks $P(\mathbf{S}, \mathbf{t})$
- Beispiel: $P(\text{Travel})$ in $F = \{f_i\}_{i=0}^3$
 - $\{\text{Epid}, \text{NatDis}, \text{Artif}, \text{Sick}, \text{Treat}\}$ aussummieren



So nicht ganz korrekt, da wir nur Werte zuweisen, wenn ein Argument keine Anfrage-Variable ist; genauer wäre:

$$\pi_{rv(f_i)}(E = e, N = n, A = a, S = s, Travel, T = t)$$

- Projektion (Auswahl; π) der Eingaben von P_R auf die Argumente pro Faktor ($rv(f_i)$)

Variableneliminierung (VE): Beispiel

$P(Travel)$

$$\propto \sum_{e \in Val(E)} \sum_{n \in Val(N)} \sum_{a \in Val(A)} \sum_{s \in Val(S)} \sum_{t \in Val(T)} P_R(E = e, N = n, A = a, S = s, Travel, T = t)$$

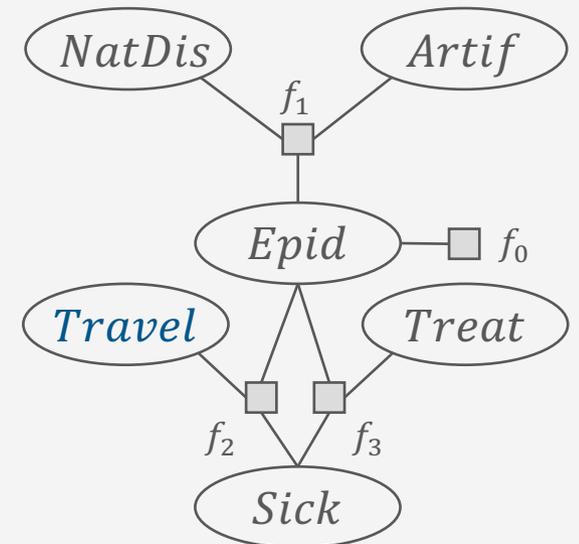
$$\propto \sum_{e \in Val(E)} \sum_{n \in Val(N)} \sum_{a \in Val(A)} \sum_{s \in Val(S)} \sum_{t \in Val(T)} \prod_{i=0}^3 \phi_i(\mathbf{R}_i = \mathbf{r}_i)$$

$$\propto \sum_{e \in Val(E)} \sum_{n \in Val(N)} \sum_{a \in Val(A)} \sum_{s \in Val(S)} \sum_{t \in Val(T)} \phi_0(e) \phi_1(e, n, a) \phi_2(Travel, e, s) \phi_3(e, s, t)$$

$$\propto \sum_{e \in Val(E)} \phi_0(e) \sum_{n \in Val(N)} \sum_{a \in Val(A)} \phi_1(e, n, a) \sum_{s \in Val(S)} \phi_2(Travel, e, s) \sum_{t \in Val(T)} \phi_3(e, s, t)$$

Summen sogar unabhängig voneinander

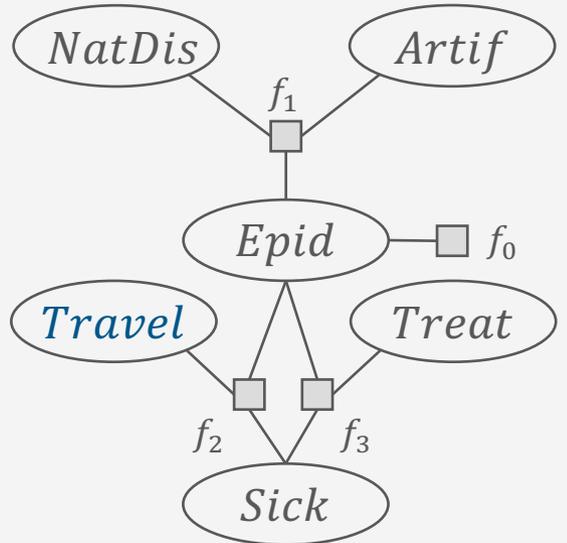
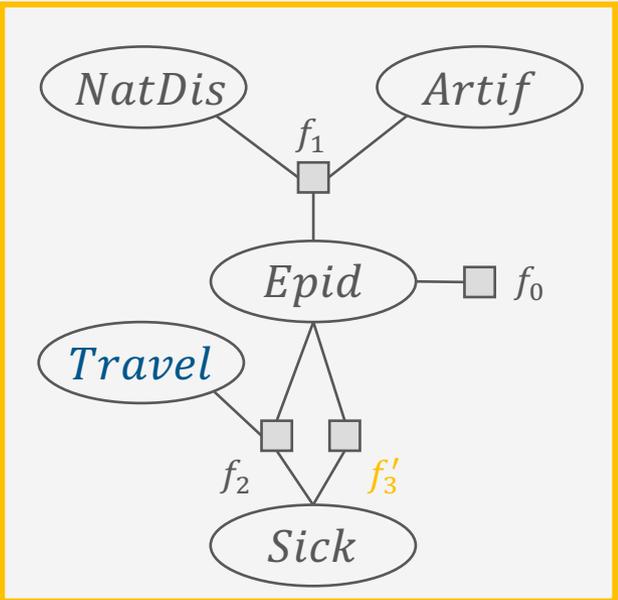
- Könnten parallel ausgerechnet werden



$P(\text{Travel})$

$$\propto \sum_{e \in \text{Val}(E)} \phi_0(e) \sum_{n \in \text{Val}(N)} \sum_{a \in \text{Val}(A)} \phi_1(e, n, a) \sum_{s \in \text{Val}(S)} \phi_2(\text{Travel}, e, s) \sum_{t \in \text{Val}(T)} \phi_3(e, s, t)$$

$$\propto \sum_{e \in \text{Val}(E)} \phi_0(e) \sum_{n \in \text{Val}(N)} \sum_{a \in \text{Val}(A)} \phi_1(e, n, a) \sum_{s \in \text{Val}(S)} \phi_2(\text{Travel}, e, s) \phi'_3(e, s)$$



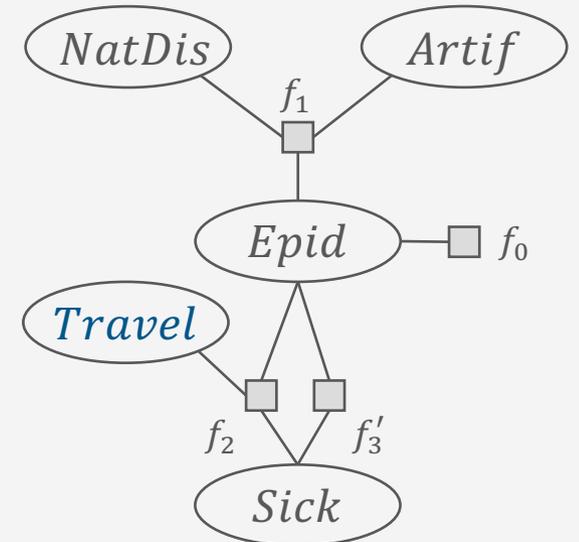
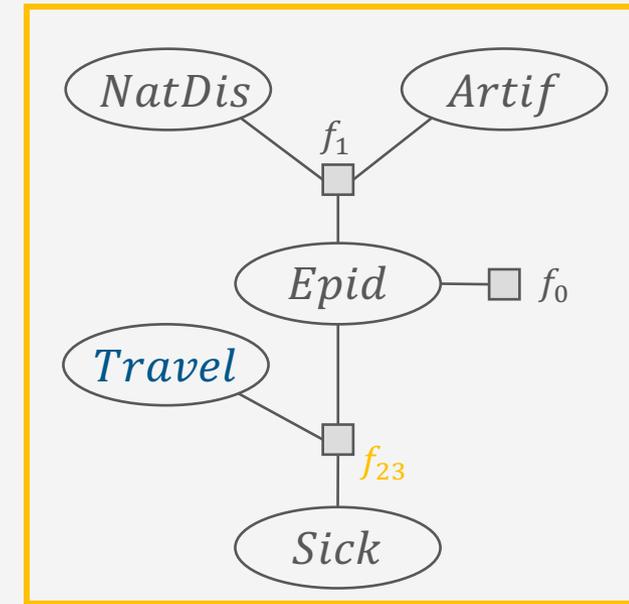
<i>Epid</i>	<i>Sick</i>	<i>Treat</i>	ϕ_3		<i>Epid</i>	<i>Sick</i>	ϕ'_3
false	false	false	5	+	false	false	6
false	false	true	1				
false	true	false	3	+	false	true	5
false	true	true	2				
true	false	false	5	+	true	false	9
true	false	true	4				
true	true	false	1	+	true	true	8
true	true	true	7				

$P(\text{Travel})$

$$\propto \sum_{e \in \text{Val}(E)} \phi_0(e) \sum_{n \in \text{Val}(N)} \sum_{a \in \text{Val}(A)} \phi_1(e, n, a) \sum_{s \in \text{Val}(S)} \phi_2(\text{Travel}, e, s) \phi'_3(e, s)$$

$$\propto \sum_{e \in \text{Val}(E)} \phi_0(e) \sum_{n \in \text{Val}(N)} \sum_{a \in \text{Val}(A)} \phi_1(e, n, a) \sum_{s \in \text{Val}(S)} \phi_{23}(\text{Travel}, e, s)$$

<i>Travel</i>	<i>Epid</i>	<i>Sick</i>	ϕ_2	<i>Epid</i>	<i>Sick</i>	ϕ'_3	<i>Travel</i>	<i>Epid</i>	<i>Sick</i>	ϕ_{23}
false	false	false	20	false	false	6	false	false	false	$20 \cdot 6 = 120$
false	false	true	24	false	true	5	false	false	true	$24 \cdot 5 = 120$
false	true	false	5	true	false	9	false	true	false	$5 \cdot 9 = 45$
false	true	true	6	true	true	8	false	true	true	$6 \cdot 8 = 48$
true	false	false	28				true	false	false	$28 \cdot 6 = 168$
true	false	true	8				true	false	true	$8 \cdot 5 = 40$
true	true	false	7				true	true	false	$7 \cdot 9 = 63$
true	true	true	2				true	true	true	$2 \cdot 8 = 16$

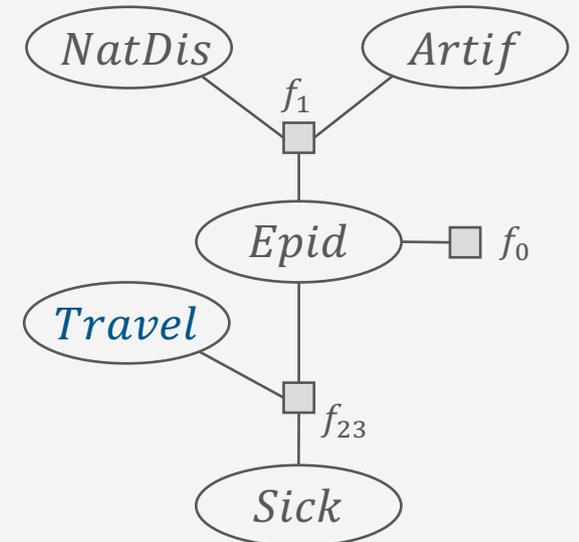
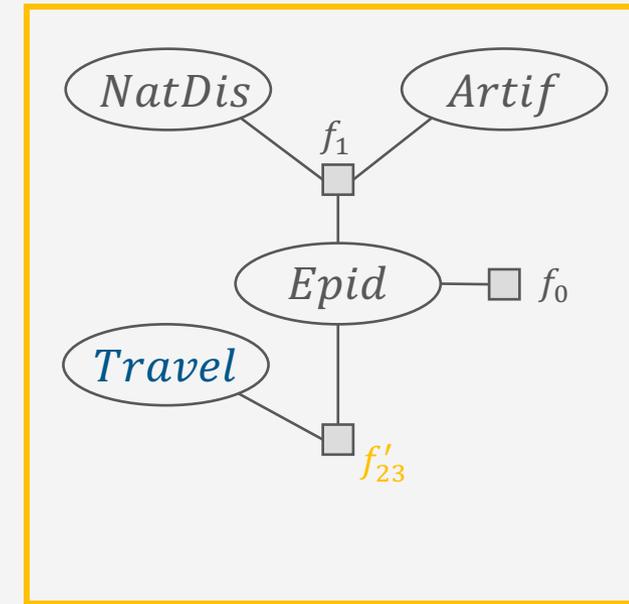


$P(\text{Travel})$

$$\propto \sum_{e \in \text{Val}(E)} \phi_0(e) \sum_{n \in \text{Val}(N)} \sum_{a \in \text{Val}(A)} \phi_1(e, n, a) \sum_{s \in \text{Val}(S)} \phi_{23}(\text{Travel}, e, s)$$

$$\propto \sum_{e \in \text{Val}(E)} \phi_0(e) \sum_{n \in \text{Val}(N)} \sum_{a \in \text{Val}(A)} \phi_1(e, n, a) \phi'_{23}(\text{Travel}, e)$$

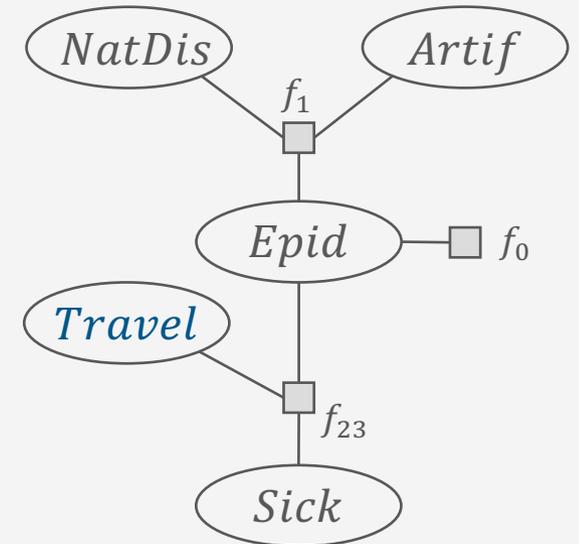
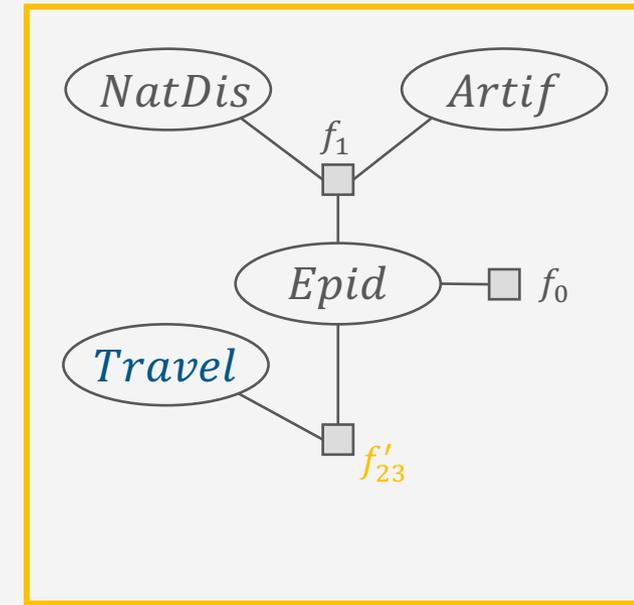
<i>Travel</i>	<i>Epid</i>	<i>Sick</i>	ϕ_{23}		<i>Travel</i>	<i>Epid</i>	ϕ'_{23}
false	false	false	120	+	false	false	240
false	false	true	120				
false	true	false	45	+	false	true	93
false	true	true	48				
true	false	false	168	+	true	false	208
true	false	true	40				
true	true	false	63	+	true	true	79
true	true	true	16				



$P(\text{Travel})$

$$\propto \sum_{e \in \text{Val}(E)} \phi_0(e) \sum_{n \in \text{Val}(N)} \sum_{a \in \text{Val}(A)} \phi_1(e, n, a) \phi'_{23}(\text{Travel}, e)$$

$$\propto \sum_{e \in \text{Val}(E)} \phi_0(e) \phi'_{23}(\text{Travel}, e) \sum_{n \in \text{Val}(N)} \sum_{a \in \text{Val}(A)} \phi_1(e, n, a)$$

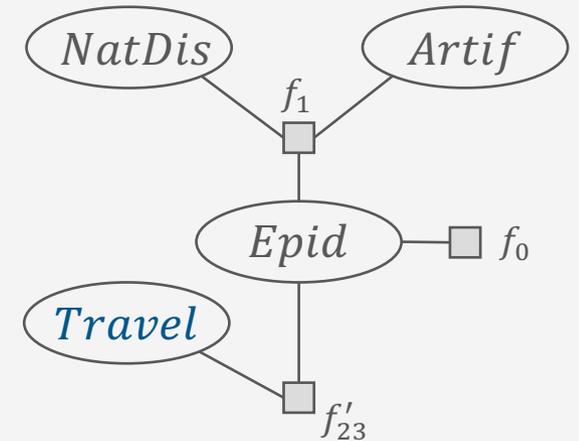
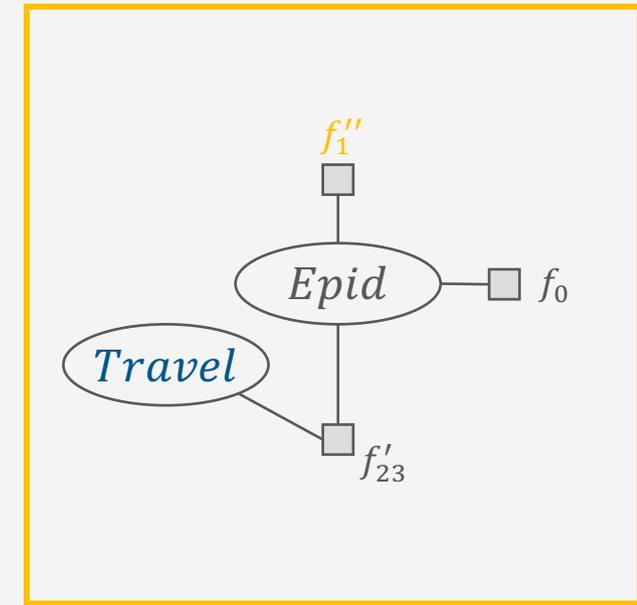


$P(\text{Travel})$

$$\propto \sum_{e \in \text{Val}(E)} \phi_0(e) \phi'_{23}(\text{Travel}, e) \sum_{n \in \text{Val}(N)} \sum_{a \in \text{Val}(A)} \phi_1(e, n, a)$$

$$\propto \sum_{e \in \text{Val}(E)} \phi_0(e) \phi'_{23}(\text{Travel}, e) \phi''_1(e)$$

<i>Epid</i>	<i>NatDis</i>	<i>Artif</i>	ϕ_1		<i>Epid</i>	<i>NatDis</i>	ϕ'_1		<i>Epid</i>	ϕ''_1
false	false	false	12	+	false	false	14	+	false	18
false	false	true	2		false	true	4		+	true
false	true	false	3	+	true	false	11	+		
false	true	true	1		true	true	6			
true	false	false	7	+				+		
true	false	true	4							
true	true	false	5	+				+		
true	true	true	1							

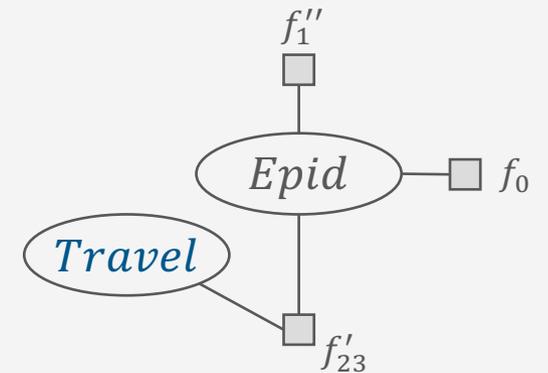
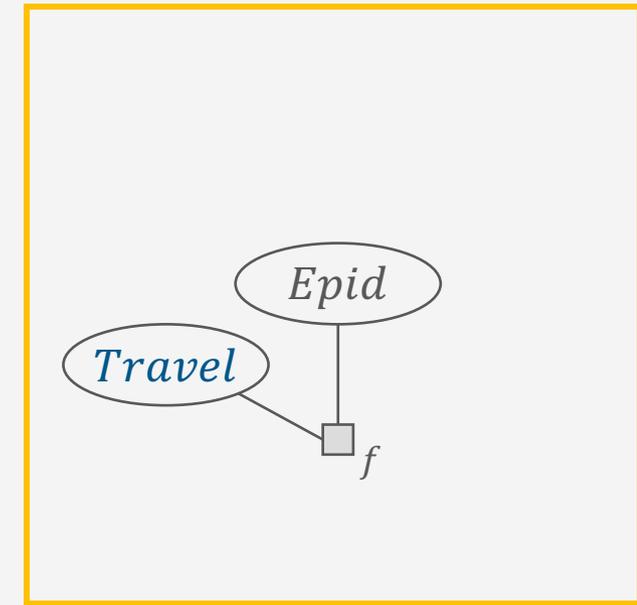


$P(\text{Travel})$

$$\propto \sum_{e \in \text{Val}(E)} \phi_0(e) \phi'_{23}(\text{Travel}, e) \phi''_1(e)$$

$$\propto \sum_{e \in \text{Val}(E)} \phi(\text{Travel}, e)$$

Travel	Epid	ϕ'_{23}	Epid	ϕ''_1	Epid	ϕ_0	Travel	Epid	ϕ
false	false	240	false	18	false	50	false	false	$240 \cdot 18 \cdot 50 = 216.000$
false	true	93	true	17	true	1	false	true	$93 \cdot 17 \cdot 1 = 1.581$
true	false	208					true	false	$208 \cdot 18 \cdot 50 = 187.200$
true	true	79					true	true	$79 \cdot 17 \cdot 1 = 1.343$

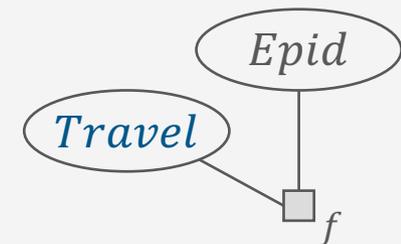
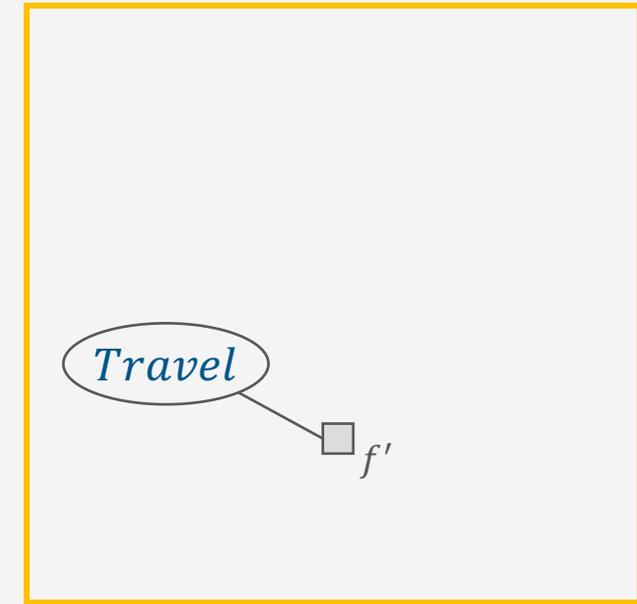


$P(\text{Travel})$

$$\propto \sum_{e \in \text{Val}(E)} \phi(\text{Travel}, e)$$

$$\propto \phi'(\text{Travel})$$

<i>Travel</i>	<i>Epid</i>	ϕ		<i>Travel</i>	ϕ'
<i>false</i>	<i>false</i>	216.000	+	<i>false</i>	217.581
<i>false</i>	<i>true</i>	1.581		<i>false</i>	217.581
<i>true</i>	<i>false</i>	187.200	+	<i>true</i>	188.543
<i>true</i>	<i>true</i>	1.343		<i>true</i>	188.543



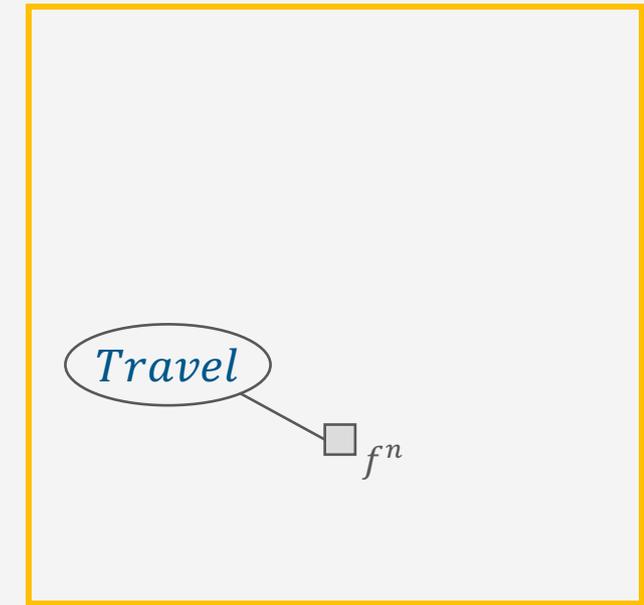
$P(\text{Travel})$

$$\propto \phi'(\text{Travel})$$

$$= \phi^n(\text{Travel})$$

$$= P(\text{Travel})$$

<i>Travel</i>	ϕ	<i>Travel</i>	ϕ^n
<i>false</i>	217.581	<i>false</i>	$\frac{217.581}{217.581 + 188.543} = \frac{217.581}{406.124} = 0.54$
<i>true</i>	188.543	<i>true</i>	$\frac{188.543}{217.581 + 188.543} = \frac{188.543}{406.124} = 0.46$



$P(\text{Travel})$

$$\propto \sum_{e \in \text{Val}(E)} \phi_0(e) \sum_{n \in \text{Val}(N)} \sum_{a \in \text{Val}(A)} \phi_1(e, n, a) \sum_{s \in \text{Val}(S)} \phi_2(\text{Travel}, e, s) \sum_{t \in \text{Val}(T)} \phi_3(e, s, t)$$

$$\propto \sum_{e \in \text{Val}(E)} \phi_0(e) \sum_{n \in \text{Val}(N)} \sum_{a \in \text{Val}(A)} \phi_1(e, n, a) \sum_{s \in \text{Val}(S)} \phi_2(\text{Travel}, e, s) \phi'_3(e, s)$$

$$\propto \sum_{e \in \text{Val}(E)} \phi_0(e) \sum_{n \in \text{Val}(N)} \sum_{a \in \text{Val}(A)} \phi_1(e, n, a) \sum_{s \in \text{Val}(S)} \phi_{23}(\text{Travel}, e, s)$$

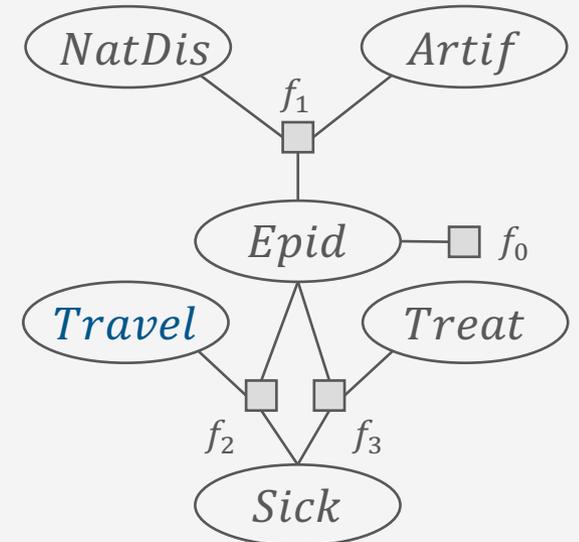
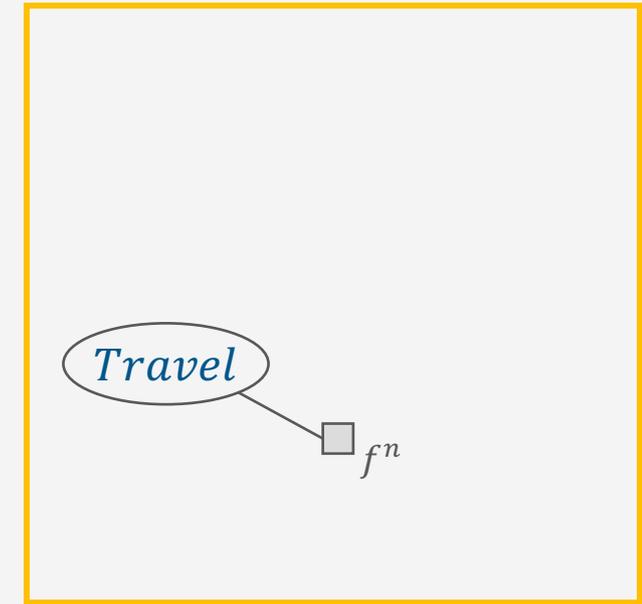
$$\propto \sum_{e \in \text{Val}(E)} \phi_0(e) \phi'_{23}(\text{Travel}, e) \sum_{n \in \text{Val}(N)} \sum_{a \in \text{Val}(A)} \phi_1(e, n, a)$$

$$\propto \sum_{e \in \text{Val}(E)} \phi_0(e) \phi'_{23}(\text{Travel}, e) \phi''_1(e) = \sum_{e \in \text{Val}(E)} \phi(\text{Travel}, e) = \phi'(\text{Travel})$$

$$= \phi^n(\text{Travel})$$

$$= P(\text{Travel})$$

Unsere Zwischenergebnisse wurden nie größer als $2^3 < 2^6$



VE mit Evidenz

- Im Vergleich zu Marginalanfragen kommt **Absorbierung** als erster Schritt bei Anfragen mit Evidenz ($t \neq \emptyset$) hinzu
 - Der Rest bleibt gleich: Faktoren aus Summen ausklammern, deren Argumente nicht von der Summe berührt werden
- Vorgehen zur Absorbierung von einer Beobachtung $T = t$:

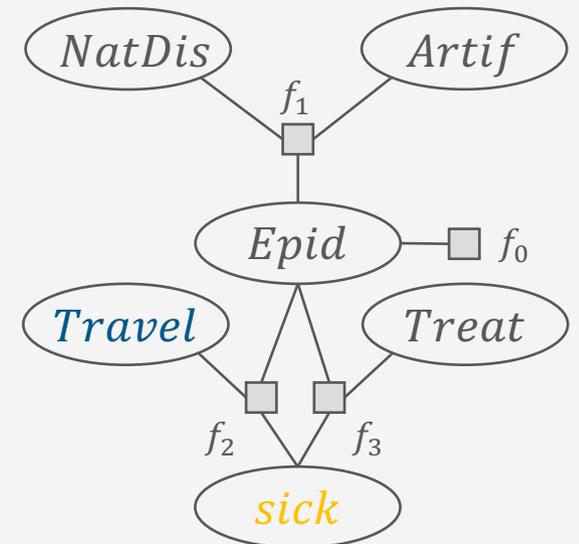
- Bei $T \neq t$ Wahrscheinlichkeiten auf 0 setzen
- Zeilen mit Wahrscheinlichkeit 0 fallen lassen
- Evidenzvariable fallen lassen

Kürzer gefasst:

- Zeilen mit $T \neq t$ fallen lassen
- Evidenzvariable fallen lassen

- **Was heißt das im Rahmen von VE?**

- Jeder Faktor f mit $T \in \text{rv}(f)$ muss die Evidenz $T = t$ absorbieren
- Beispiel: $P(\text{Travel} \mid \text{sick}) \rightarrow f_2, f_3$ müssen **sick** absorbieren



VE mit Evidenz: Beispiel

- Absorbieren von *sick* in f_2, f_3

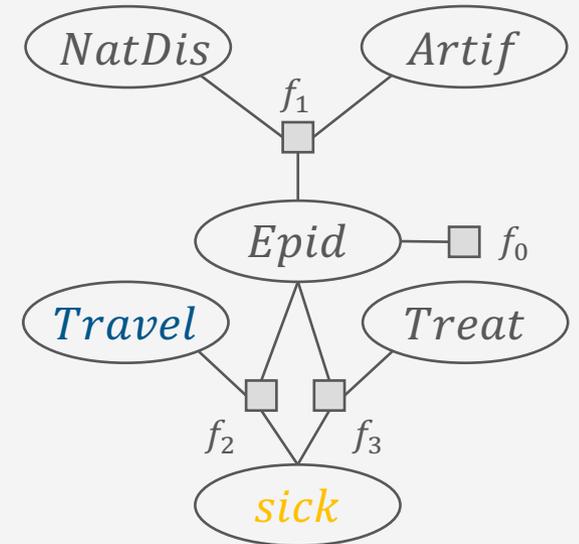
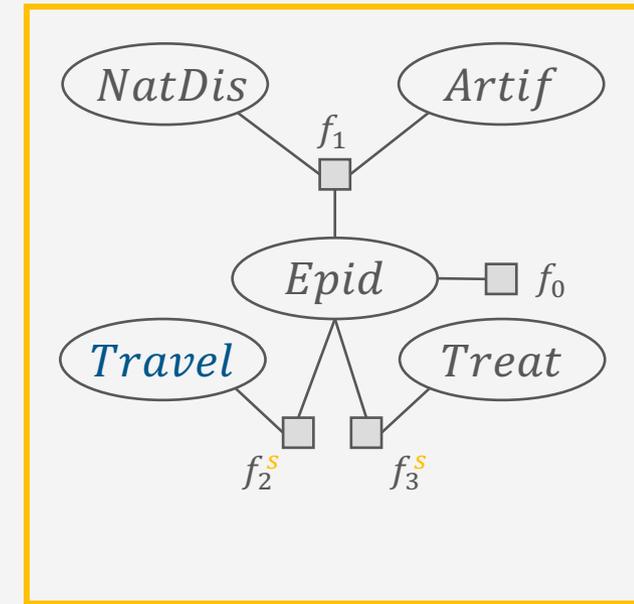
Quasi aus Modell $F = \{f_0, f_1, f_2, f_3\}$ mit Anfrage $P(\text{Travel} \mid \text{sick})$ das Modell $F' = \{f_0, f_1, f_2^S, f_3^S\}$ mit Anfrage $P(\text{Travel})$ gemacht

Epid	Sick	Treat	ϕ_3
false	false	false	5
false	false	true	1
false	true	false	3
false	true	true	2
true	false	false	5
true	false	true	4
true	true	false	1
true	true	true	7

Epid	Treat	ϕ_3^S
false	false	3
false	true	2
true	false	1
true	true	7

Travel	Epid	Sick	ϕ_2
false	false	false	20
false	false	true	24
false	true	false	5
false	true	true	6
true	false	false	28
true	false	true	8
true	true	false	7
true	true	true	2

Travel	Epid	ϕ_2^S
false	false	24
false	true	6
true	false	8
true	true	2



VE mit Evidenz: Beispiel

$P(\text{Travel} \mid \text{sick})$

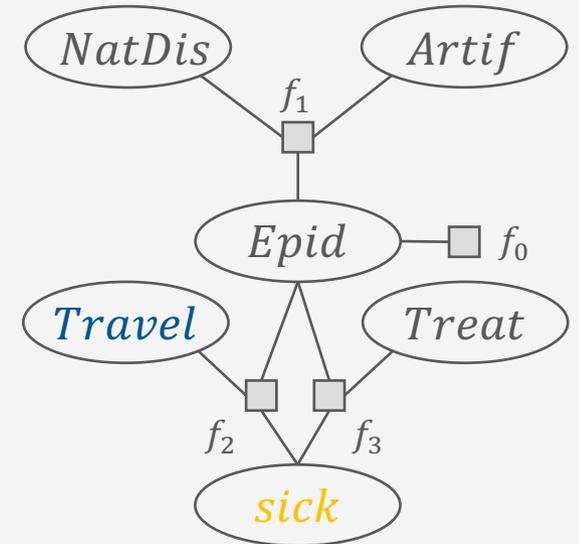
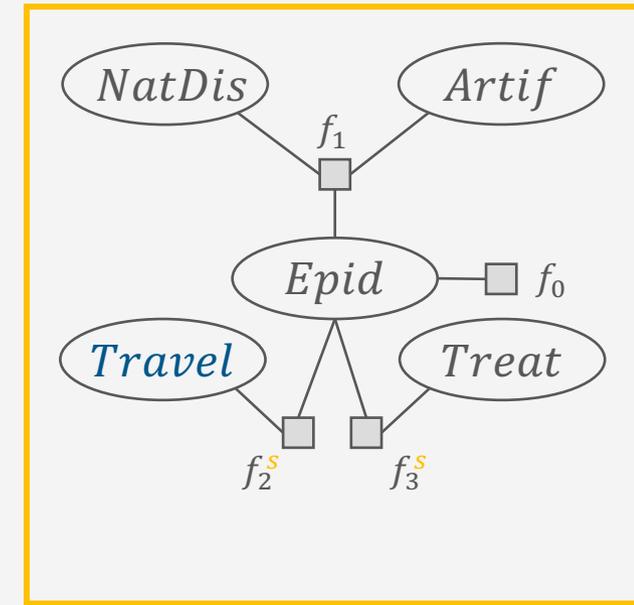
$$\propto \sum_{e \in \text{Val}(E)} \sum_{n \in \text{Val}(N)} \sum_{a \in \text{Val}(A)} \sum_{t \in \text{Val}(T)} P_R(E = e, N = n, A = a, \text{sick}, \text{Travel}, T = t)$$

$$\propto \sum_{e \in \text{Val}(E)} \sum_{n \in \text{Val}(N)} \sum_{a \in \text{Val}(A)} \sum_{t \in \text{Val}(T)} \prod_{i=0}^3 \phi_i(R_i = r_i)$$

$$\propto \sum_{e \in \text{Val}(E)} \sum_{n \in \text{Val}(N)} \sum_{a \in \text{Val}(A)} \sum_{t \in \text{Val}(T)} \phi_0(e) \phi_1(e, n, a) \phi_2(\text{Travel}, e, \text{sick}) \phi_3(e, \text{sick}, t)$$

$$\propto \sum_{e \in \text{Val}(E)} \sum_{n \in \text{Val}(N)} \sum_{a \in \text{Val}(A)} \sum_{t \in \text{Val}(T)} \phi_0(e) \phi_1(e, n, a) \phi_2^S(\text{Travel}, e) \phi_3^S(e, t)$$

$$\propto \sum_{e \in \text{Val}(E)} \phi_0(e) \phi_2^S(\text{Travel}, e) \sum_{n \in \text{Val}(N)} \sum_{a \in \text{Val}(A)} \phi_1(e, n, a) \sum_{t \in \text{Val}(T)} \phi_3^S(e, t)$$



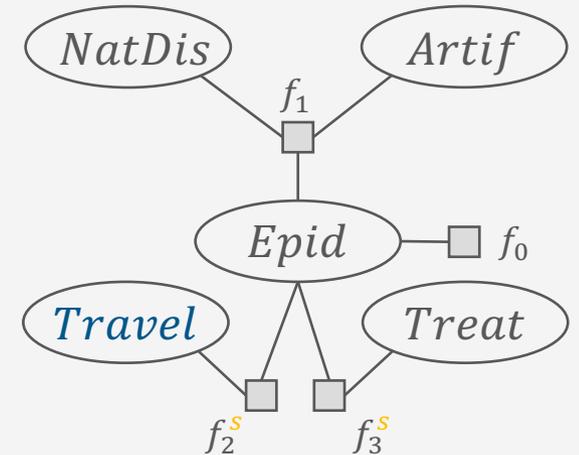
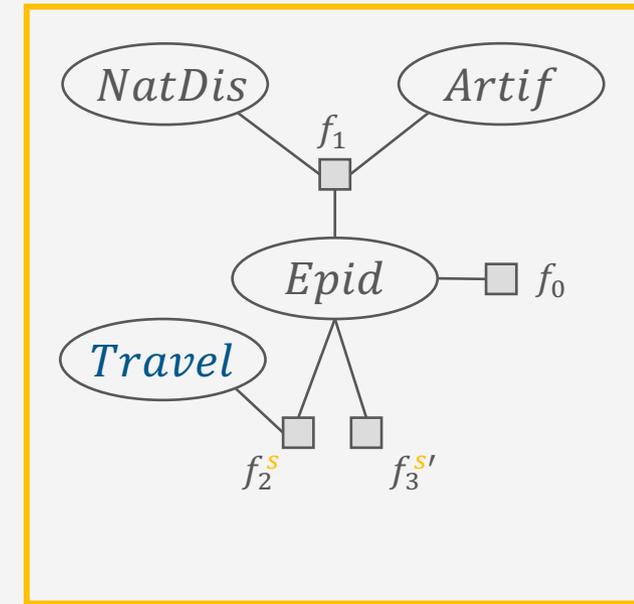
VE mit Evidenz: Beispiel

$P(\text{Travel} \mid \text{sick})$

$$\propto \sum_{e \in \text{Val}(E)} \phi_0(e) \phi_2^S(\text{Travel}, e) \sum_{n \in \text{Val}(N)} \sum_{a \in \text{Val}(A)} \phi_1(e, n, a) \sum_{t \in \text{Val}(T)} \phi_3^S(e, t)$$

$$\propto \sum_{e \in \text{Val}(E)} \phi_0(e) \phi_2^S(\text{Travel}, e) \phi_3^{S'}(e) \sum_{n \in \text{Val}(N)} \sum_{a \in \text{Val}(A)} \phi_1(e, n, a)$$

Epid	Treat	ϕ_3^S		Epid	$\phi_3^{S'}$
false	false	3	+	false	5
false	true	2		true	8
true	false	1	+		
true	true	7			



VE mit Evidenz: Beispiel

$$P(\text{Travel} \mid \text{sick})$$

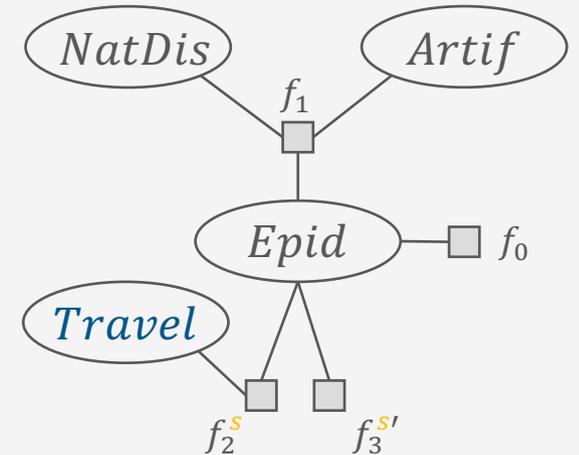
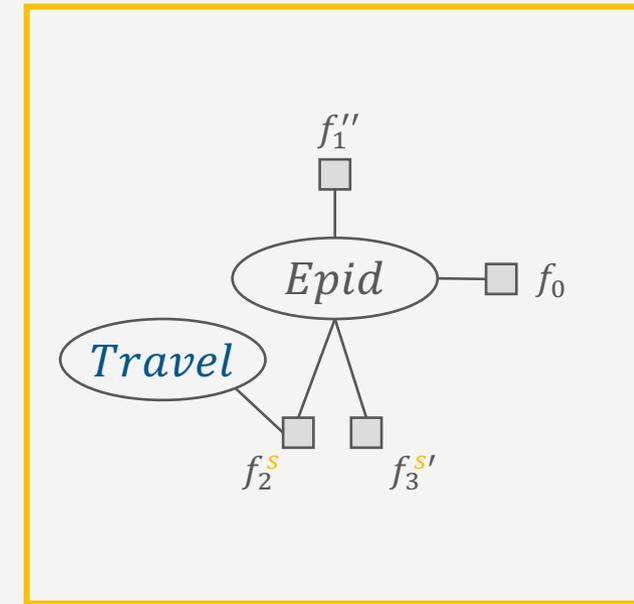
$$\propto \sum_{e \in \text{Val}(E)} \phi_0(e) \phi_2^S(\text{Travel}, e) \phi_3^{S'}(e) \sum_{n \in \text{Val}(N)} \sum_{a \in \text{Val}(A)} \phi_1(e, n, a)$$

Wie vorher

$$\propto \sum_{e \in \text{Val}(E)} \phi_0(e) \phi_2^S(\text{Travel}, e) \phi_3^{S'}(e) \phi_1(e'')$$

Epid	NatDis	Artif	ϕ_1
false	false	false	12
false	false	true	2
false	true	false	3
false	true	true	1
true	false	false	7
true	false	true	4
true	true	false	5
true	true	true	1

Epid	ϕ_1''
false	18
true	17



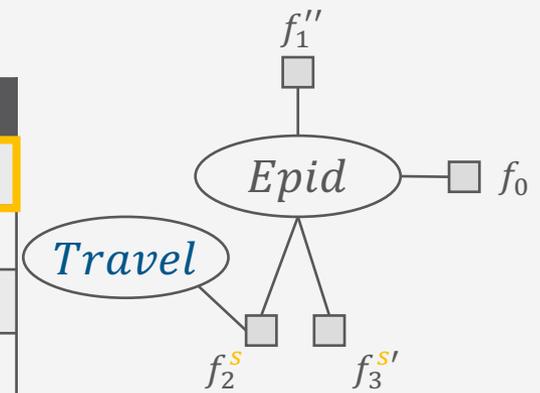
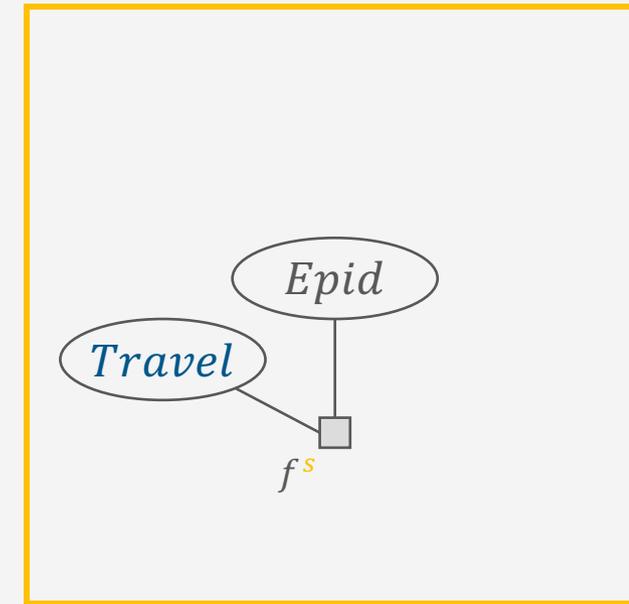
VE mit Evidenz: Beispiel

$$P(\text{Travel} \mid \text{sick})$$

$$\propto \sum_{e \in \text{Val}(E)} \phi_0(e) \phi_2^S(\text{Travel}, e) \phi_3^{S'}(e) \phi_1''(e)$$

$$\propto \sum_{e \in \text{Val}(E)} \phi^S(\text{Travel}, e)$$

Travel	Epid	ϕ_2^S	Epid	ϕ_0	Epid	$\phi_3^{S'}$	Epid	ϕ_1''	Travel	Epid	ϕ
false	false	24	false	50	false	5	false	18	false	false	$24 \cdot 50 \cdot 5 \cdot 18 = 108.000$
false	true	6	true	1	true	8	true	17	false	true	$6 \cdot 1 \cdot 8 \cdot 17 = 816$
true	false	8							true	false	$8 \cdot 50 \cdot 5 \cdot 18 = 36.000$
true	true	2							true	true	$2 \cdot 1 \cdot 8 \cdot 17 = 272$



VE mit Evidenz: Beispiel

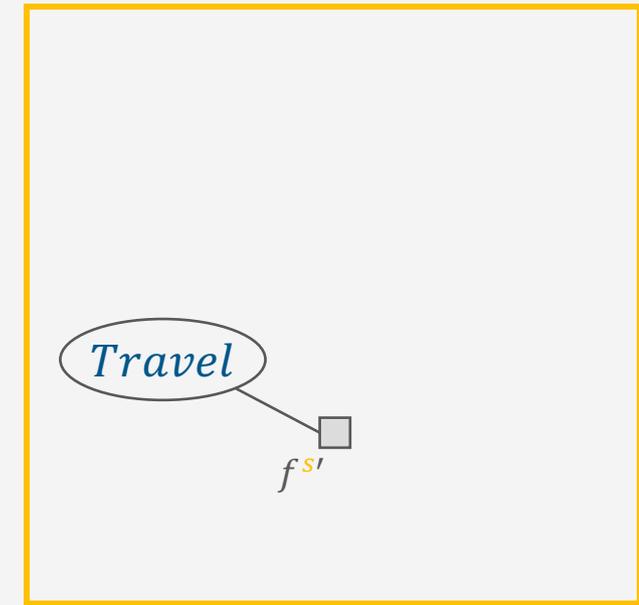
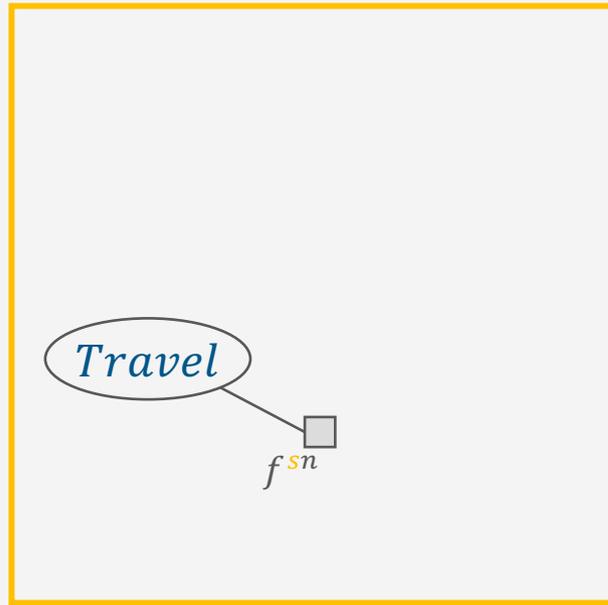
$$P(\text{Travel} \mid \text{sick})$$

$$\propto \sum_{e \in \text{Val}(E)} \phi^s(\text{Travel}, e)$$

$$\propto \phi^{s'}(\text{Travel})$$

$$= \phi^{sn}(\text{Travel})$$

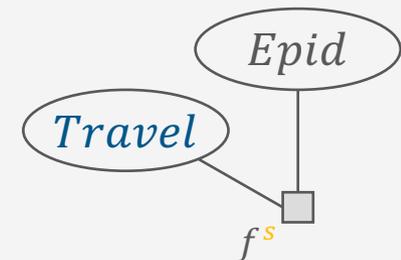
$$= P(\text{Travel} \mid \text{sick})$$



Travel	Epid	ϕ^s
false	false	108.000
false	true	816
true	false	36.000
true	true	272

Travel	$\phi^{s'}$
false	108.816
true	36.272

Travel	ϕ^{sn}
false	$\frac{108.816}{108.816 + 36.272} = \frac{108.816}{145.088} = 0.75$
true	$\frac{36.272}{108.816 + 36.272} = \frac{36.272}{145.088} = 0.25$



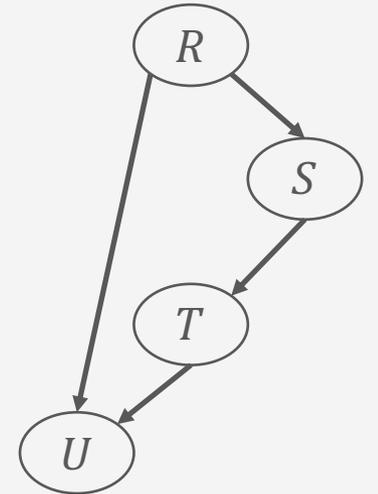
Variableneliminierung in BNs

- In BNs, VE startet mit Wahrscheinlichkeitsverteilungen
- Zwischenergebnisse möglicherweise als bedingte Wahrscheinlichkeitsverteilungen im BN interpretierbar, aber nicht immer
 - Beispiel: BN B über R, S, T, U mit $P(R), P(S | R), P(T | S), P(U | R, T)$
 - Eliminierung von X :

$$\phi(S, T, U) = \sum_{r \in \text{Val}(R)} P(r) \cdot P(S | r) \cdot P(U | r, T)$$

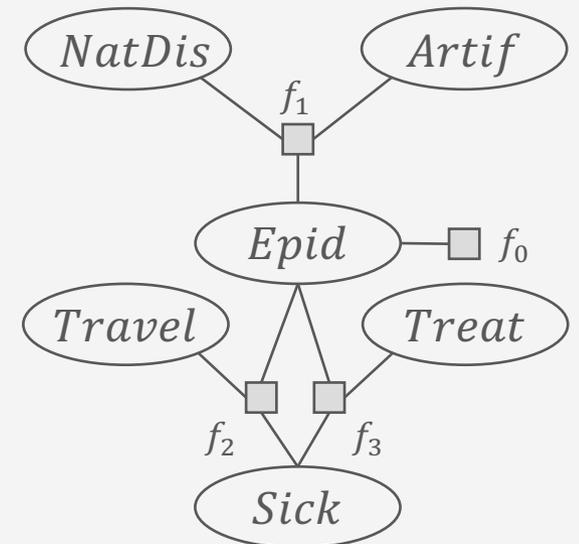
- $\phi(S, T, U)$ stellt keine bedingte Wahrscheinlichkeitsverteilung aus B dar
- In der Regel werden CPDs nach Rechenoperationen als Faktoren ϕ referenziert
 - Beispiel:

$$P(U) = \sum_r P(r) \sum_t P(U | r, t) \sum_s P(t | s) \cdot P(s | r) = \sum_r P(r) \sum_t P(U | r, t) \sum_s \phi(s, t, r) = \dots$$



VE Operatoren

- Genutzte Operatoren in den Rechnungen
 - **Aussummierung**
 - Vorbedingung zum Aussummieren einer Variable: Variable darf nur in einem Faktor vorkommen
 - **Multiplikation**
 - Um Vorbedingung des Aussummierens zu erfüllen
 - **Absorbierung**
 - Um Beobachtungen zu verarbeiten
- Formale Definitionen folgen
 - Wozu?
 - Mittels Vor- und Nachbedingungen Korrektheit nachweisen
 - Grundlage für eine korrekte Implementierung



Aussummieren von Zufallsvariablen: Formale Definition

- Operator: SUM-OUT
 - Inputs:
 - Faktor $f = \phi(R_1, \dots, R_n) \in F$
 - Variable $R \in \{R_1, \dots, R_n\}$ an Position i zum Aussummieren
 - Vorbedingung: $\forall f' \in F \setminus \{f\}: R \notin \text{rv}(f')$
 - Output: Faktor $\phi'(R_1, \dots, R_{i-1}, R_{i+1}, \dots, R_n)$
 - Für alle möglichen Werte $r_1, \dots, r_{i-1}, r_{i+1}, \dots, r_n$ von $R_1, \dots, R_{i-1}, R_{i+1}, \dots, R_n$
 - I.e., $r_1, \dots, r_{i-1}, r_{i+1}, \dots, r_n \in \text{Val}(R_1, \dots, R_{i-1}, R_{i+1}, \dots, R_n)$

$$\phi'(r_1, \dots, r_{i-1}, r_{i+1}, \dots, r_n) = \sum_{r \in \text{Val}(R)} \phi(r_1, \dots, r_{i-1}, r, r_{i+1}, \dots, r_n)$$

- Nachbedingung: $\sum_{r \in \text{Val}(R)} P_F \equiv P_{F \setminus \{f\} \cup \text{SUM-OUT}(f, R)}$

Multiplikation von Faktoren: Formale Definition

- Operator: MULTIPLY
 - Inputs:
 - Faktor $f_1 = \phi_1(R_1, \dots, R_n) \in F$
 - Faktor $f_2 = \phi_2(S_1, \dots, S_m) \in F$
 - Vorbedingung: *keine*
 - Output: Faktor $\phi(T_1, \dots, T_k)$
 - $\{(T_1, \dots, T_k)\} = \{(R_1, \dots, R_n)\} \bowtie \{(S_1, \dots, S_m)\}$ (geordnete Vereinigung)
 - Für alle möglichen Werte t_1, \dots, t_k von T_1, \dots, T_k , i.e., $t_1, \dots, t_k \in \text{Val}(T_1, \dots, T_k)$, mit
 - $r_1, \dots, r_n = \pi_{R_1, \dots, R_n}(t_1, \dots, t_k)$ und $s_1, \dots, s_m = \pi_{S_1, \dots, S_m}(t_1, \dots, t_k)$ (Auswahl passend der Argumente)

$$\phi(t_1, \dots, t_k) = \phi_1(r_1, \dots, r_n) \cdot \phi_2(s_1, \dots, s_m)$$

- Nachbedingung: $F \sim F \setminus \{f_1, f_2\} \cup \text{MULTIPLY}(f_1, f_2)$

Absorbieren von Beobachtungen: Formale Definition

- Operator: **ABSORB**
 - Inputs:
 - Faktor $f = \phi(R_1, \dots, R_n) \in F$
 - Zufallsvariable $R \in \{R_1, \dots, R_n\}$ an Position i
 - Faktor $f^r = \phi(R)$ mit Abbildungen $r \mapsto 1$ und $r' \mapsto 0 \forall r' \neq r \in \text{Val}(R)$ für Beobachtung $R = r$,
 - Vorbedingung: *keine*
 - Output: Faktor $\phi'(R_1, \dots, R_{i-1}, R_{i+1}, \dots, R_n)$
 - Für alle möglichen Werte $r_1, \dots, r_{i-1}, r_{i+1}, \dots, r_n$ von $R_1, \dots, R_{i-1}, R_{i+1}, \dots, R_n$
 - I.e., $r_1, \dots, r_{i-1}, r_{i+1}, \dots, r_n \in \text{Val}(R_1, \dots, R_{i-1}, R_{i+1}, \dots, R_n)$, mit

$$\phi'(r_1, \dots, r_{i-1}, r_{i+1}, \dots, r_n) = \phi(r_1, \dots, r_{i-1}, r, r_{i+1}, \dots, r_n)$$

- Nachbedingung: $F \cup \{f^r\} \sim F \setminus \{f\} \cup \{f^r, \text{ABSORB}(f, R, f^r)\}$

VE Algorithmus mit Eliminationsreihenfolge

- Eingabe:
 - Modell $F = \{f_i\}_{i=1}^n$
 - (Anfrageterme \mathcal{S})
 - Werden im Algorithmus nicht gebraucht
 - Evidenz \mathbf{t} , gespeichert in Faktoren $\{\phi_t(T_t)\}_{t=1}^{|\mathbf{t}|}$
 - Reihenfolge $\mathcal{U} = (U_1, \dots, U_m)$ zur Aussummierung
 - $\{U_1, \dots, U_m\} = \text{rv}(F) \setminus \text{rv}(\mathcal{S}) \setminus \text{rv}(\mathbf{t})$
- Ausgabe:
 - Faktor $f = \phi(\mathcal{S})$
 - Beinhaltet die (bedingte) Wahrscheinlichkeitsverteilung $P(\mathcal{S} \mid \mathbf{t})$

VE Algorithmus mit Eliminationsreihenfolge

$$\text{VE}(F, \mathcal{S}, \{\phi_t(T_t)\}_{t=1}^m, \mathcal{U})$$
for $t = 1, \dots, m$ **do**

Evidenz behandeln

while $\exists f \in F : T_t \in \text{rv}(f)$ **do**

 ▶ Absorbieren $\phi_t(T_t)$ in F
 $F \leftarrow F \setminus \{f\} \cup \{\text{ABSORB}(f, T, \phi_t(T))\}$
for $i = 1, \dots, \text{len}(\mathcal{U})$ **do**

Nichtanfrage-Variablen eliminieren

while $\exists f_1, f_2 \in F : U_i \in \text{rv}(f_1) \wedge \text{rv}(f_2)$ **do**
 $F \leftarrow F \setminus \{f_1, f_2\} \cup \{\text{MULTIPLY}(f_1, f_2)\}$

 ▶ Multipliziere f_1, f_2 in F
 $F \leftarrow F \setminus \{f\} \cup \{\text{SUM-OUT}(f, U_i)\}$

 ▶ Summiere U_i aus F aus

while $\exists f_1, f_2 \in F$ **do**

 ▶ Multipliziere f_1, f_2 in F , bis $|F| = 1$
 $F \leftarrow F \setminus \{f_1, f_2\} \cup \{\text{MULTIPLY}(f_1, f_2)\}$

 Normalisiere die Potentiale in $f \in F$

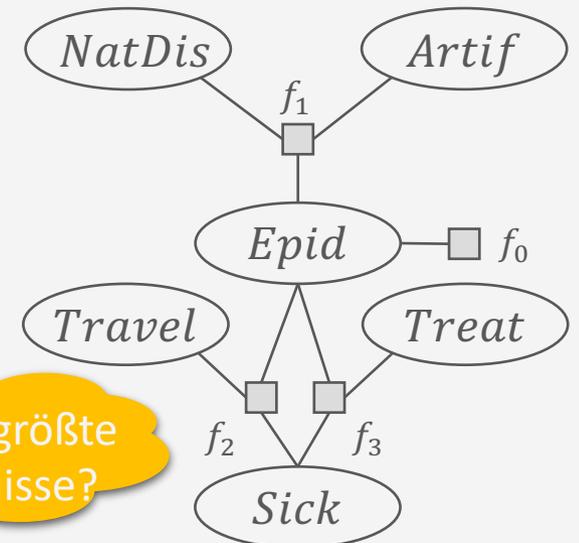
Normalisieren

return f

VE

Reihenfolge der Operationen

- Reihenfolge (U_1, \dots, U_m) zur Aussummierung
→ Woher nehmen, wenn nicht stehen?
- Ziel: So aussummieren, dass die Zwischenergebnisse möglichst klein bleiben
 - Vorbedingung der Aussummierung kann Multiplikationen erfordern, die CPDs/Faktoren häufig größer machen und Zufallsvariablen verbindet, die vorher keine direkten Nachbarn waren
 - Beispiel:
 - Eliminationsreihenfolge im vorherigen Beispiel: *Treat, Sick, Artif, NatDis, Epid*
 - Größtes Zwischenergebnis: 2^3
 - Andere Reihenfolge: *Epid, Treat, Sick, Artif, NatDis* • • •



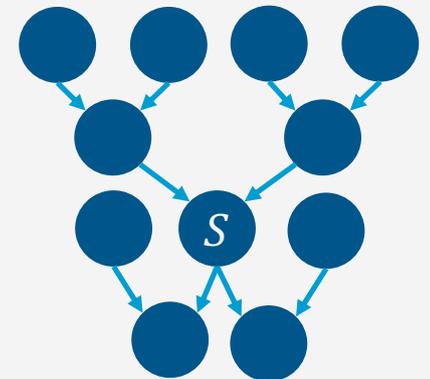
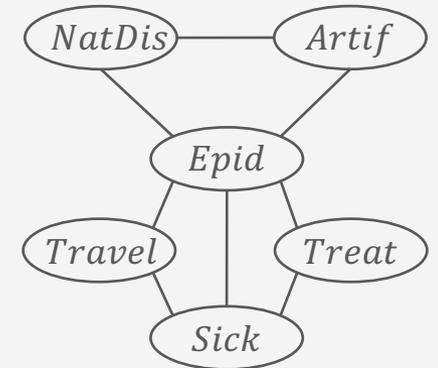
Wie groß ist das größte Zwischenergebnisse?

Reihenfolge der Operationen

- Optimale Reihenfolge in beliebigen Graphen finden nicht trivial
 - \mathcal{NP} -vollständig [ohne Beweis]
 - So schwer wie das Anfrageproblem selbst
 - Zum Beispiel über Tiefensuche finden
 - Suchbaum als Darstellung aller möglicher Eliminierungsfolgen in den Blättern mit Größe $O(n!)$, $n = |R|$
 - Trockendurchlauf von VE
 - Keine Rechnungen, sondern quasi reine Betrachtung der entstehenden Signaturen der Faktoren / Zwischenergebnisse um größte Anzahl an Argumenten identifizieren
 - Pruning möglich (ändert aber nichts an der Schwere des Problems), z.B.
 - Momentan beste Folge mit maximaler Größe o speichern
 - Suche in einem Pfad abbrechen, wenn die aktuelle Größe $x > o$

Reihenfolge der Operationen

- Spezialfälle
 - Chordale Graphen
 - Cliques-weise eliminieren: Variablen, die nicht in anderen Cliques vorkommen eliminieren, Zwischenergebnisse haben nicht mehr Variablen als Clique
 - Polytree BNs (ebenfalls chordal)
 - Eliminationsfolge bei *einer* Anfragevariable S , i.e., $|\mathcal{S}| = 1$, finden:
 - Polytree ungerichtet betrachten
 - S als Wurzel definieren
 - Kanten von der Wurzel weg ausrichten
 - Topologische Sortierung bauen
 - Zufallsvariablen in umgekehrter Reihenfolge zur topologischen Sortierung eliminieren
 - Idee: Von den Blättern bzw. Wurzeln aus starten, nach innen (hin zu S) rein eliminieren



Reihenfolge der Operationen

- Viel Forschungsarbeit in die Ausarbeitung von Heuristiken geflossen
- *Online Greedy Variante*:
 - Variable R als nächstes aussummieren, deren Zwischenergebnis am kleinsten ist
 - Quasi Ein-Schritt-VE-Simulation:
 - Für jedes zu eliminierende R
 - Menge der Faktoren F_R finden, die R enthalten, i.e., $R \in \text{rv}(f), f \in F_R$ (*Herstellung der SUM-OUT Vorbedingung*)
 - Anzahl der Argumente nehmen $|\text{rv}(F_R)|$ (Größe des Zwischenergebnisses vor dem Aussummieren)
 - Entscheidungskriterium: $\arg \min_R |\text{rv}(F_R)|$
- *Offline Varianten* suchen eine Reihenfolge \mathcal{U} , so dass VE mit \mathcal{U} aufgerufen werden kann
 - Nächstes U_i mit dem kleinsten Zwischenergebnis wählen (wie online, nur bis zum Ende)
 - Nächstes U_i wählen, so dass am wenigsten neue Nachbarn zu den verbleibenden Zufallsvariablen hinzugefügt werden (neue Nachbarn entstehen durch Multiplikation)

VE Algorithmus mit Online-Heuristik h

 $\text{VE}(F, \mathcal{S}, \{\phi_t(T_t)\}_{t=1}^m, h)$

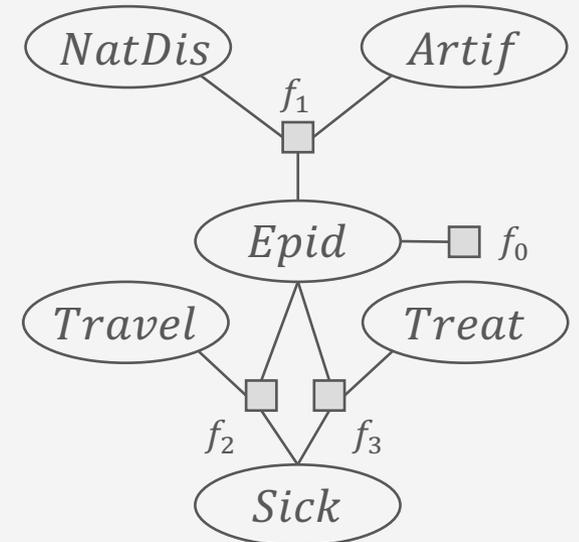
for $t = 1, \dots, m$ do while $\exists f \in F : T_t \in \text{rv}(f)$ do $F \leftarrow F \setminus \{f\} \cup \{\text{ABSORB}(f, T, \phi_t(T))\}$	Evidenz behandeln ▶ Absorbieren $\phi_t(T_t)$ in F
while $\text{rv}(F) \setminus \mathcal{S} \neq \emptyset$ do $U \leftarrow \arg \min_R h(F)$ while $\exists f_1, f_2 \in F : U \in \text{rv}(f_1) \wedge \text{rv}(f_2)$ do $F \leftarrow F \setminus \{f_1, f_2\} \cup \{\text{MULTIPLY}(f_1, f_2)\}$ $F \leftarrow F \setminus \{f\} \cup \{\text{SUM-OUT}(f, U)\}$	Nichtanfrage-Variablen eliminieren ▶ Wähle nächstes U zur Eliminierung ▶ Multipliziere f_1, f_2 in F ▶ Summiere U aus F aus
while $\exists f_1, f_2 \in F$ do $F \leftarrow F \setminus \{f_1, f_2\} \cup \{\text{MULTIPLY}(f_1, f_2)\}$	▶ Multipliziere f_1, f_2 in F , bis $ F = 1$
Normalisiere die Potentiale in $f \in F$	Normalisieren
return f	

Laufzeitkomplexität

- *Informell*
Worst-case-Größe eines Zwischenergebnisses *mal* Anzahl an Eliminierungen
- **Dekompositionsbaum** (*decomposition tree, dtree*)
 - Datenstruktur gebraucht zur formalen Bestimmung der Komplexität
 - Repräsentiert einen VE Durchlauf, z.B., für die leere Anfrage $P(\cdot)$
 - Azyklischer Baum
 - Für BNs in der Regel als Binärbaum definiert
 - Blätter: Faktoren aus dem Eingabemodell
 - Innere Knoten: Zwischenergebnisse
 - Wurzel: Endresultat
 - Kanten: Wenn (Faktoren multipliziert und dann) eine Zufallsvariable von einem Zwischenergebnis / Faktor eliminiert wird, was zu einem neuen Zwischenergebnis (innerer Knoten) führt, dann gibt es eine Kante von den Zwischenergebnissen / Faktoren vor der Multiplikation zum inneren Knoten

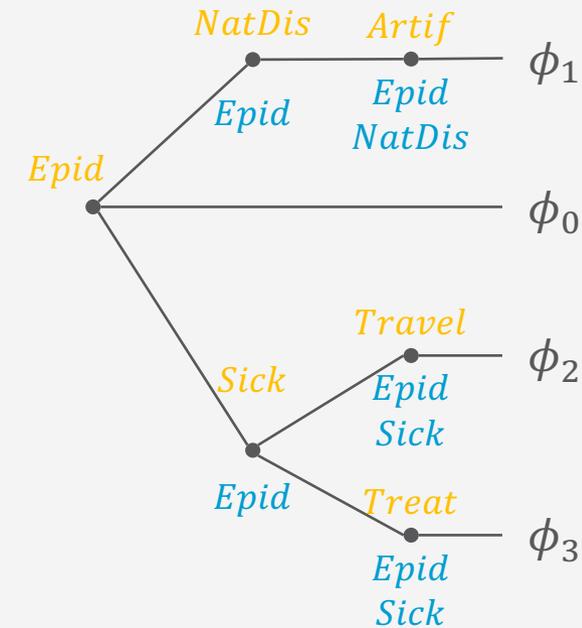
Beispiel: Berechnung von $P(\cdot)$

$$\begin{aligned}
 P(\cdot) &= \sum_{e \in \text{Val}(E)} \phi_0(e) \sum_{n \in \text{Val}(N)} \underbrace{\sum_{a \in \text{Val}(A)} \phi_1(e, n, a)}_{\phi'_1(e, n)} \sum_{s \in \text{Val}(S)} \underbrace{\sum_{tr \in \text{Val}(Tr)} \phi_2(tr, e, s)}_{\phi'_2(e, s)} \underbrace{\sum_{tt \in \text{Val}(Tt)} \phi_3(e, s, tt)}_{\phi'_3(e, s)} \\
 &= \sum_{e \in \text{Val}(E)} \phi_0(e) \underbrace{\sum_{n \in \text{Val}(N)} \phi'_1(e, n)}_{\phi''_1(e)} \underbrace{\sum_{s \in \text{Val}(S)} \phi'_2(e, s) \phi'_3(e, s)}_{\phi_{23}(e, s) \rightarrow \phi'_{23}(e)} \\
 &= \sum_{e \in \text{Val}(E)} \underbrace{\phi_0(e) \phi''_1(e) \phi'_{23}(e)}_{\phi(e) \rightarrow \phi'(\cdot)}
 \end{aligned}$$



Beispiel: Dtree – Bottom-up Aufbau als VE Repräsentation

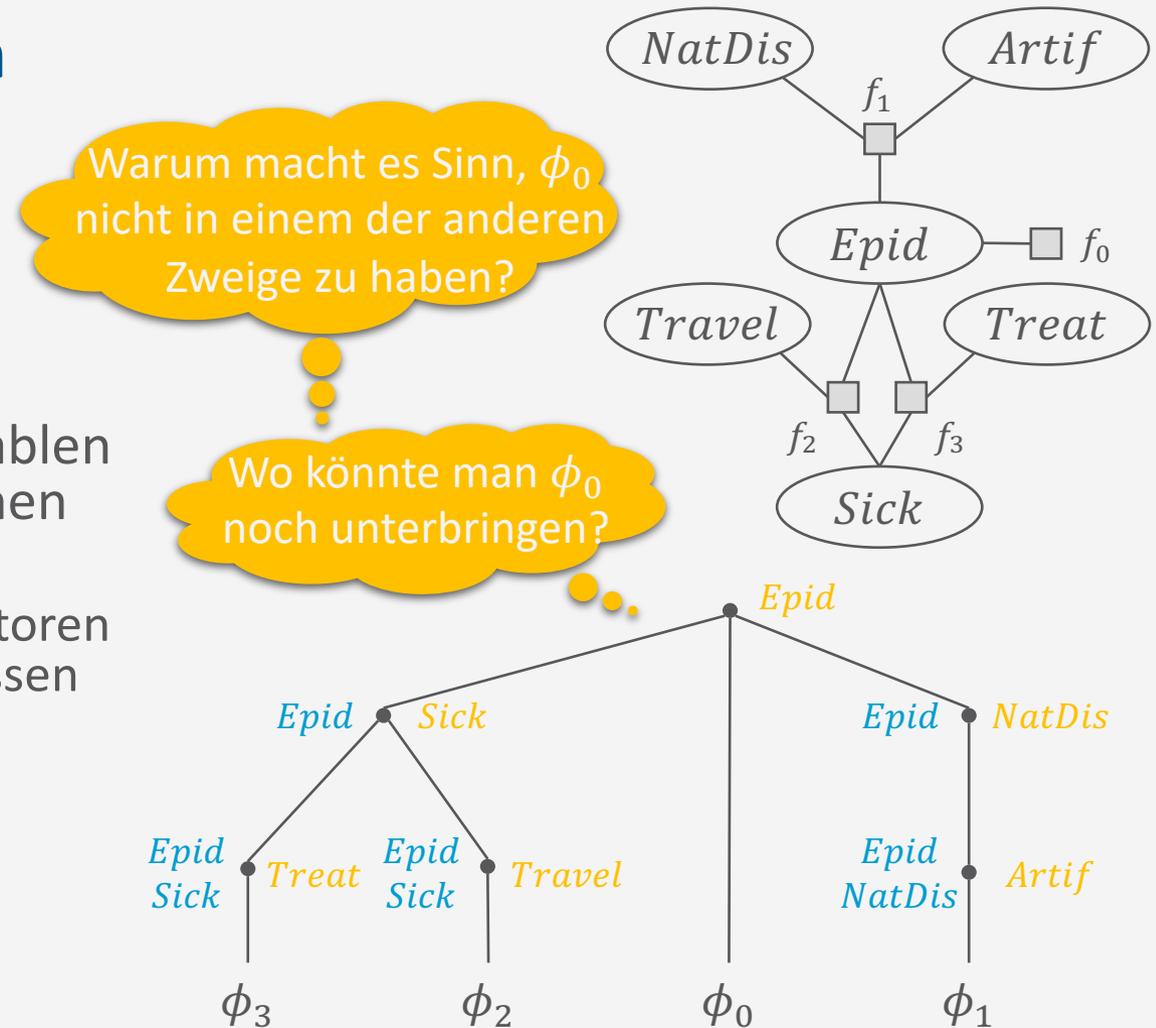
$$P(\cdot) = \sum_{e \in \text{Val}(E)} \phi_0(e) \sum_{n \in \text{Val}(N)} \sum_{a \in \text{Val}(A)} \phi_1(e, n, a) \\
 \sum_{s \in \text{Val}(S)} \sum_{tr \in \text{Val}(Tr)} \phi_2(tr, e, s) \\
 \sum_{tt \in \text{Val}(Tt)} \phi_3(e, s, tt)$$



Berechnungen aus unterschiedlichen Zweigen können parallel ausgeführt werden, da sie unabhängig voneinander sind

Beispiel: Dtree – Top-down Interpretation

- Zu Beginn: Wurzelknoten mit Eingabemodell $F = \{f_i\}_{i=1}^n$ als momentanes Modell F'
- Finde rekursiv Partitionen des momentanen Modells F' am Knoten k , so dass gilt
 - Jede Partition $F_i \subseteq F'$ enthält so viele Zufallsvariablen U_i wie möglich, welche nicht in anderen Partitionen vorkommen
 - Dann kann U_i eliminiert werden, ohne dass die Faktoren der anderen Partitionen berücksichtigt werden müssen
 - Füge für jede Partition einen Kindknoten i zu k mit F_i als momentanem Modell F' hinzu
- So lange bis jedes momentane Modell F' an einem Knoten nur noch einen Faktor enthält



Warum macht es Sinn, ϕ_0 nicht in einem der anderen Zweige zu haben?

Wo könnte man ϕ_0 noch unterbringen?

Cutset, Kontext, Cluster

- **Cutset**

- Was an diesem Knoten eliminiert wird (*cut from the model*)

$$\text{cutset}(T) = \left(\bigcup_{T_i, T_j \in \text{Ch}(T)} \text{rv}(T_i) \cap \text{rv}(T_j) \right) \setminus \text{acutset}(T)$$

$$\text{acutset}(T) = \bigcup_{T' \in \text{Anc}(T)} \text{cutset}(T')$$

rv(T) gibt die Zufallsvariablen zurück, die in den Faktoren dieses (Unter-) Baums vorkommen

- **Kontext**

- Was bei der Eliminierung gesetzt ist (sonst noch vorkommt)

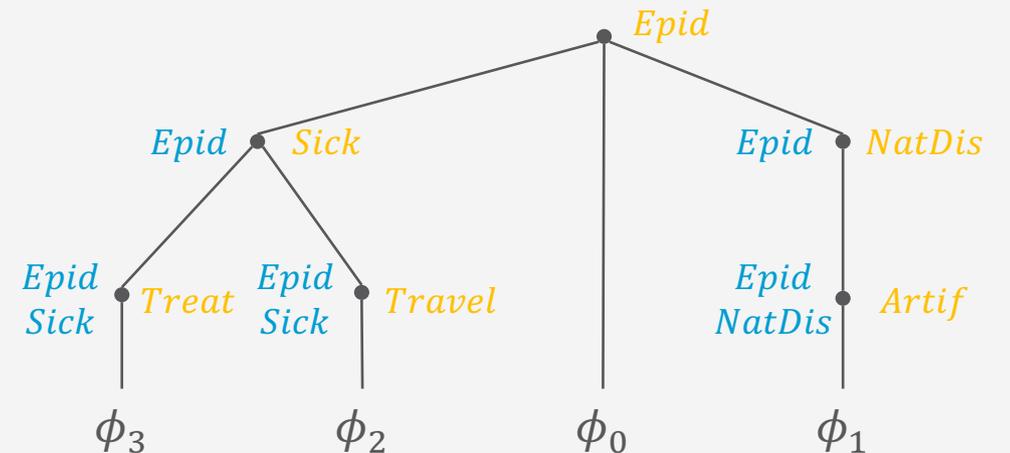
$$\text{context}(T) = \text{rv}(T) \cap \text{acutset}(T)$$

- **Cluster**

- Cutset und Kontext zusammen

$$\text{cluster}(T) = \text{cutset}(T) \cup \text{context}(T)$$

- Wenn T Blatt ist, dann $\text{cluster}(T) = \text{context}(T) = \text{rv}(f)$

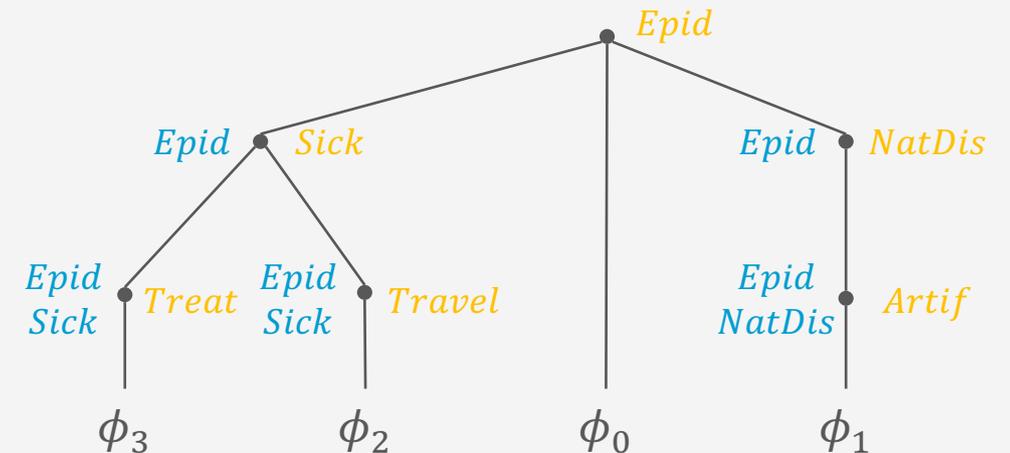


Cutset, Kontext, Cluster

- Größtes Cluster in Baum T
 = Baumweite (*tree width*) w

$$w = \max_{T_i \in \text{Desc}(T)} |\text{cluster}(T_i)|$$

- Induziert eine Worst-case-Faktorgröße
 - Cluster gibt an, welche Zufallsvariablen an einer Eliminierung beteiligt sind
 - Kommen zusammen in einem Faktor vor
 - Größtes Cluster \rightarrow größte Anzahl an Argumenten, die zusammen in einem Faktor vorkommen
 - Beispiel:
 - $w = 3$, Worst-case-Faktorgröße $2^w = 2^3$



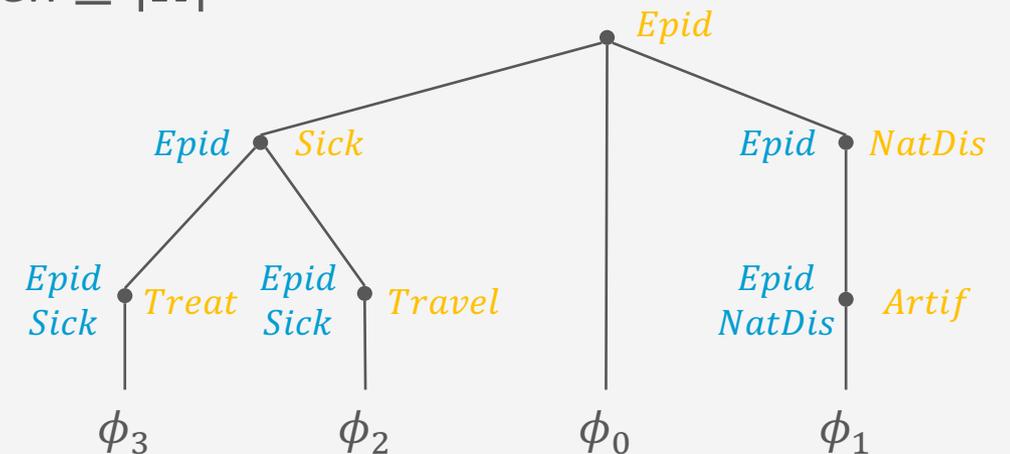
Zurück zur Laufzeitkomplexität

- *Informell*
Worst-case-Größe eines Zwischenergebnisses *mal* Anzahl an Eliminierungen
- **Dekompositionsbaum** (*decomposition tree, dtree*)
 - Baumweite $w =$ Worst-case-Größe eines Zwischenergebnisses / Faktors
 - Anzahl an inneren Knoten $n_T =$ Anzahl an Eliminierungen $\leq |\mathbf{R}|$

- *Formal:*
Laufzeitkomplexität von VE

$$O(n_T \cdot r^w)$$

- $r = \max_{R \in \mathbf{R}} |\text{Val}(R)|$



Laufzeitkomplexität Vergleich

- Laufzeitkomplexität von VE: $O(n_T \cdot r^w)$

- w von unten begrenzt durch m :

$$w \geq m = \max_{f \in F} |\text{rv}(f)|$$

- Wenn man ein Modell lernt, Faktoren mit vielen Argumenten vermeiden / Anzahl an Argumenten bzw. $\text{deg}(F)$ im FG bzw. MN beschränken
- Vergleich Inferenz über die vollständige gemeinsame Verteilung P_F : $O(r^{n_T})$ bei $n_T = n = |\mathbf{R}|$
- Vergleich Speicherkomplexität
 - Faktormodell: $O(n' \cdot r^m)$, $n' = |F|$
 - BN: $O(n \cdot r^m)$, $n = |\mathbf{R}|$
 - $m = \max_{f \in F} |\text{rv}(f)|$ die maximale Anzahl an Argumenten pro Faktor im Faktormodell

Komplexität und Traktabilität (*tractability*)

- Laufzeitkomplexität von VE: $O(n_T \cdot r^w)$

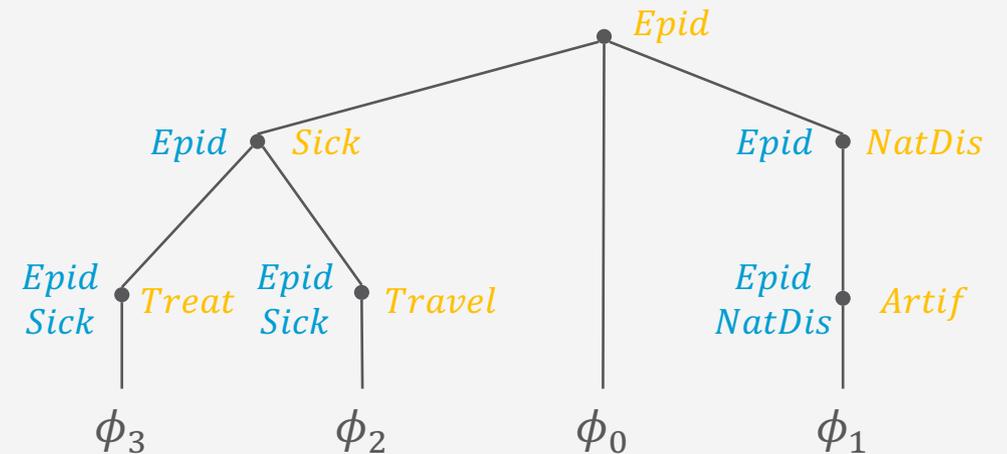
- w von unten begrenzt durch m :

$$w \geq m = \max_{f \in F} |\text{rv}(f)|$$

- Wenn man ein Modell lernt, Faktoren mit vielen Argumenten vermeiden / Anzahl an Argumenten bzw. $\text{deg}(F)$ im FG bzw. MN beschränken
- Vergleich Inferenz über die vollständige gemeinsame Verteilung $P_F: O(r^{n_T})$ bei $n_T = n = |\mathbf{R}|$
- Anfragebeantwortungsproblem ist **traktabel** (*tractable*) **WENN**
 - es durch einen effizienten Algorithmus gelöst wird, der in **polynomieller Zeit in Bezug auf die Anzahl der Zufallsvariablen** läuft
- Anfragebeantwortungsproblem im Allgemeinen ist **nicht traktabel** (*intractable*)
 - Keine Garantien, dass $w \ll n_T$
 - Es sei denn, man macht Annahmen, z.B. über die Modellstruktur (wie Polytree BNs)

VE, Dtrees und Unabhängigkeiten

- Globale Unabhängigkeiten ermöglichen die Faktorisierung der gemeinsamen vollständigen Verteilung, die VE dann wiederum für effiziente Anfragenbeantwortung nutzt
 - Globale Unabhängigkeiten im Beispielmodell:
 - $Treat, Travel, Sick \perp NatDis, Artif \mid Epid$
 - $Treat \perp Travel \mid \{Epid, Sick\}$
- Unabhängigkeiten auch im Dtree wiederzufinden
 - Beispiel
 - Rechter Zweig der Wurzel beinhaltet $NatDis, Artif$
 - Linker Zweig der Wurzel beinhaltet $Treat, Travel, Sick$
 - In beiden Zweigen $Epid$ im Kontext
 - Zweige damit unabhängig voneinander
 - Parallele Berechnung von daher korrekt



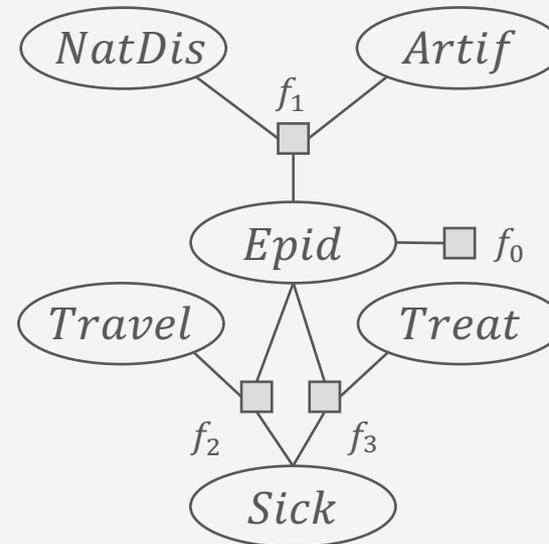
Implementierung von VE mit Heuristik

- Implementierung von Nima Taghipour
 - Als Teil seiner Doktorarbeit zu *Lifted VE*
 - Früher verfügbar hier: <https://dtai.cs.kuleuven.be/software/gcfove>
 - Verfügbar als Teil von einer *Lifted JT* Implementierung
 - Verfügbar hier: <https://www.ifis.uni-luebeck.de/index.php?id=590&L=4>
- Eingabeformat basierend auf BLOG:
 - Verfügbar hier: <https://bayesianlogic.github.io>
 - Probabilistische Modellierungssprache
 - Kontinuierliche Modellierung, Sampling-Algorithmen
 - Einige Versionen von BLOG beinhalten auch VE Implementierungen
 - Das Eingabeformat erlaubt allerdings keine einfache Definition von Faktoren
 - Definition von CPTs über *if-then-else*-Konstrukte möglich

Werbeblock (wiederholt):
Vorlesung „*Relational Inference
and Online Decision Making*“

Implementierung: BLOG Input

- Komponenten
 - Zufallsvariablen
 - Boolesche Domäne gegeben, auch benutzerdefinierte Werte möglich
 - Faktoren
 - Anfragen, Beobachtungen
- Liste von Potentials
 - Bei Booleschen Werten
 - Beginn: alle *true*
 - Ende: alle *false*
 - Wenn man die Zuweisungen als Binärzahlen interpretiert, dann geht man absteigend durch sie durch



```
random Boolean Epid;
random Boolean Sick;
random Boolean Travel;
```

BLOG file

```
...
factor MultiArrayPotential[[1, 50]] (Epid);
factor MultiArrayPotential
  [[2,7,8,28,6,5,24,20]]
  (Travel, Epid, Sick);
```

```
...
query Travel; // Anfrage
```

```
obs Sick=true; // Beobachtung
```

Implementierung: Ausgabe

- Aufruf: `./runblog examples/epid.blog -e ve.VarElimEngine`
Skript für Programmaufruf
Eingabedatei
Inferenzmaschine

- Ausgabe:

```
Using fixed random seed for repeatability.
Parsing from: examples/epid.blog
.....
..... VE .....
Constructing inference engine of class ve.VarElimEngine
-----
Trial 0:
**TIME**2569628
===== Query Results =====
Distribution of values for Travel
0.75 false
0.25 true
```

(Wichtig für Sampling)

(Wichtig für Sampling)

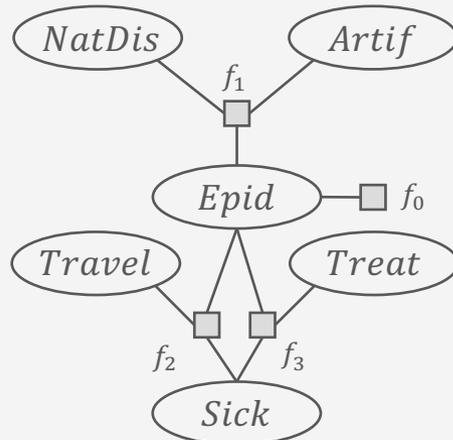
Laufzeit in
Nanosekunden

Anfrageergebnisse

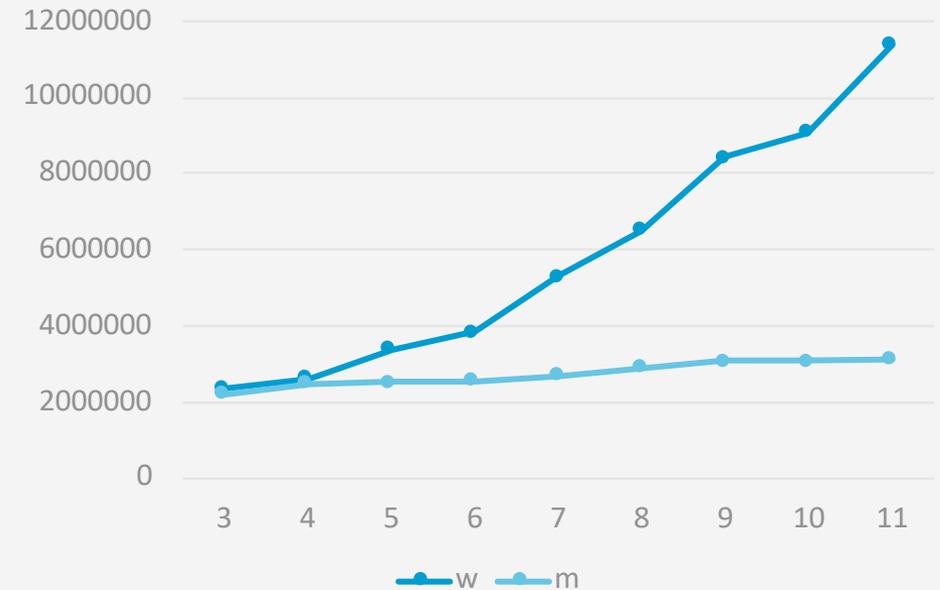
Dahinter folgen noch ein paar Zahlen für die Statistik,
die vor allem für die *Lifting* Varianten wichtig sind.

Implementierung: Laufzeiten

- Laufzeitkomplexität von VE: $O(n_T \cdot r^w)$
- Verhalten bei steigendem
 - w : Immer mehr neue Zufallsvariablen zu Faktoren hinzufügen
 - n_T : Immer mehr Faktoren an *Epid* mit zwei neuen Zufallsvariablen anfügen



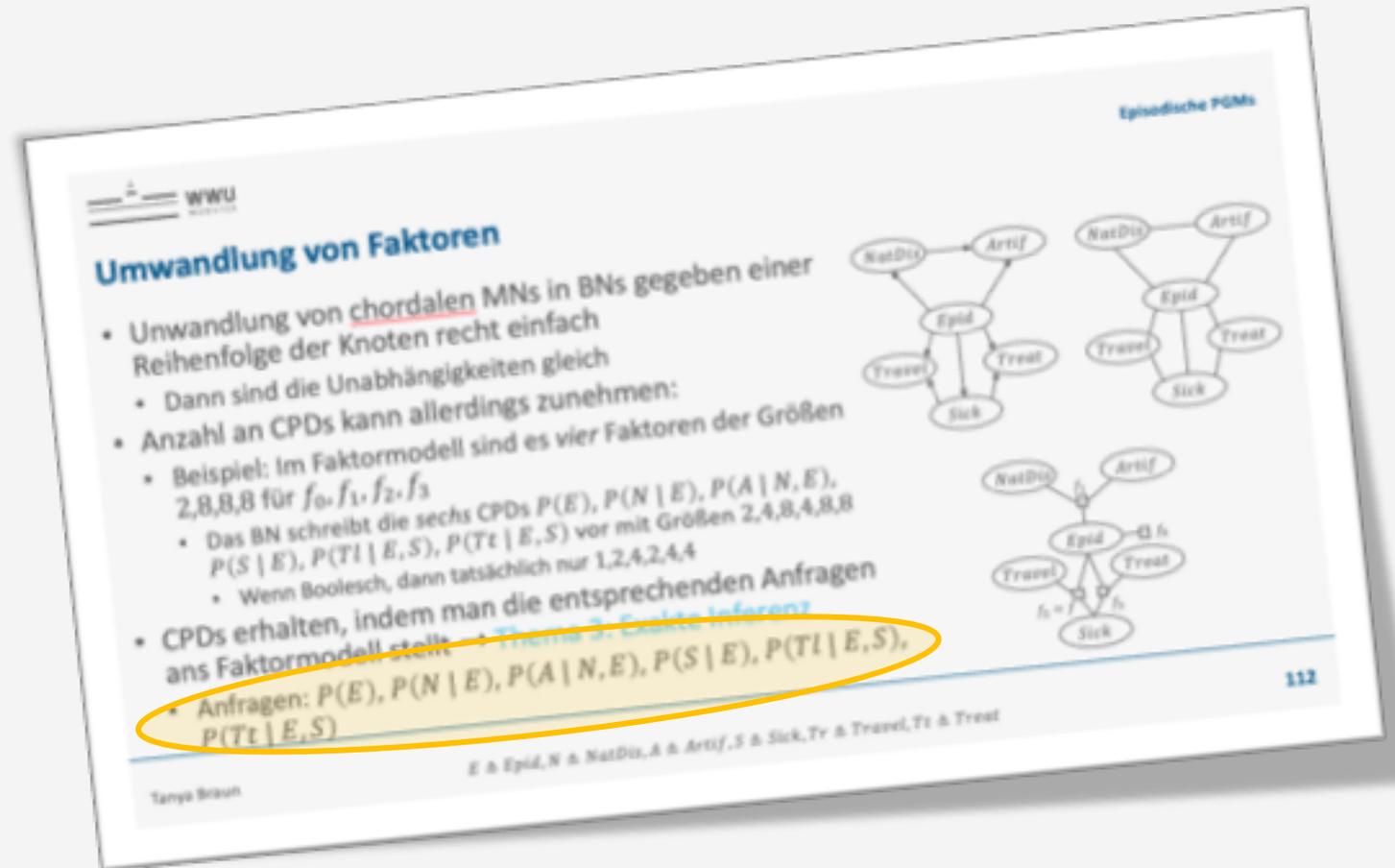
- Laufzeiten:
 - Exponentieller vs. linearer Anstieg sichtbar:



$m = \text{Anzahl Dreier-Cliquen: } n_T = m \cdot 2$

Anwendung: VE für die Umwandlung von MNs in BNs

- Bedingte Anfragen an Faktormodell F um CPDs für BN B zu erhalten
- Beispiel: $P(Epid)$
 - $VE(F, \{Epid\}, \emptyset)$
 - Alle Zufallsvariablen außer $Epid$ eliminieren, verbleibenden Faktor normalisieren
 - Ergebnis als Aprior-Verteilung in BN übernehmen



Umwandlung von Faktoren

- Umwandlung von chordalen MNs in BNs gegeben einer Reihenfolge der Knoten recht einfach
- Dann sind die Unabhängigkeiten gleich
- Anzahl an CPDs kann allerdings zunehmen:
 - Beispiel: Im Faktormodell sind es vier Faktoren der Größen 2,8,8,8 für f_0, f_1, f_2, f_3
 - Das BN schreibt die sechs CPDs $P(E)$, $P(N|E)$, $P(A|N,E)$, $P(S|E)$, $P(TI|E,S)$, $P(Tt|E,S)$ vor mit Größen 2,4,8,4,8,8
 - Wenn Boolesch, dann tatsächlich nur 1,2,4,2,4,4
- CPDs erhalten, indem man die entsprechenden Anfragen ans Faktormodell stellt

Anfragen: $P(E)$, $P(N|E)$, $P(A|N,E)$, $P(S|E)$, $P(TI|E,S)$, $P(Tt|E,S)$

Episodierte PGMs

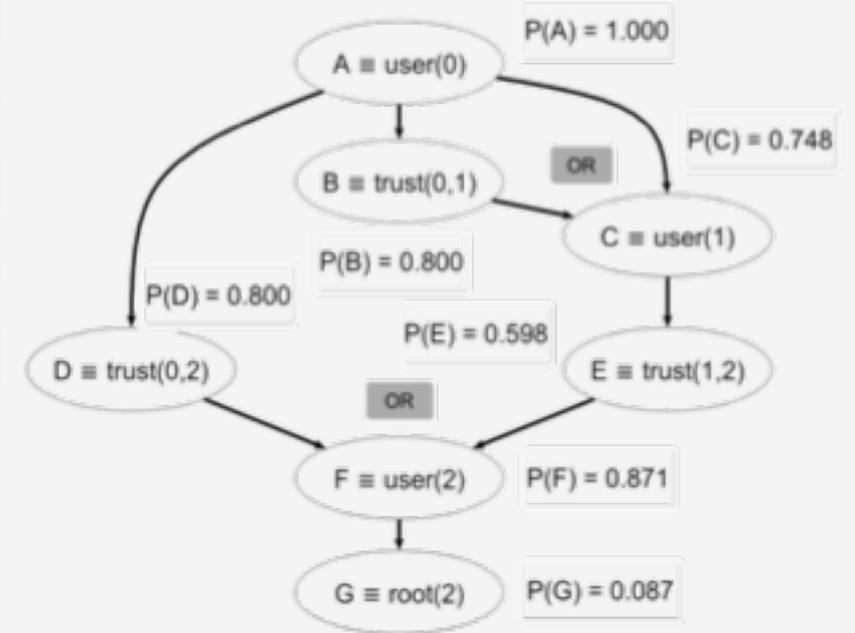
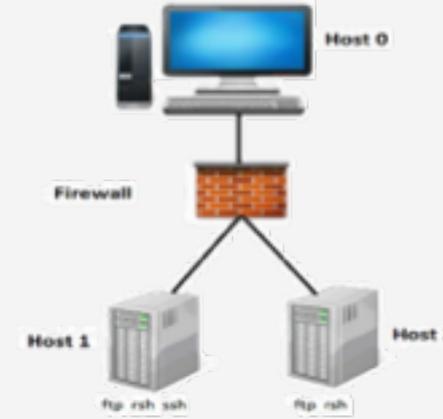
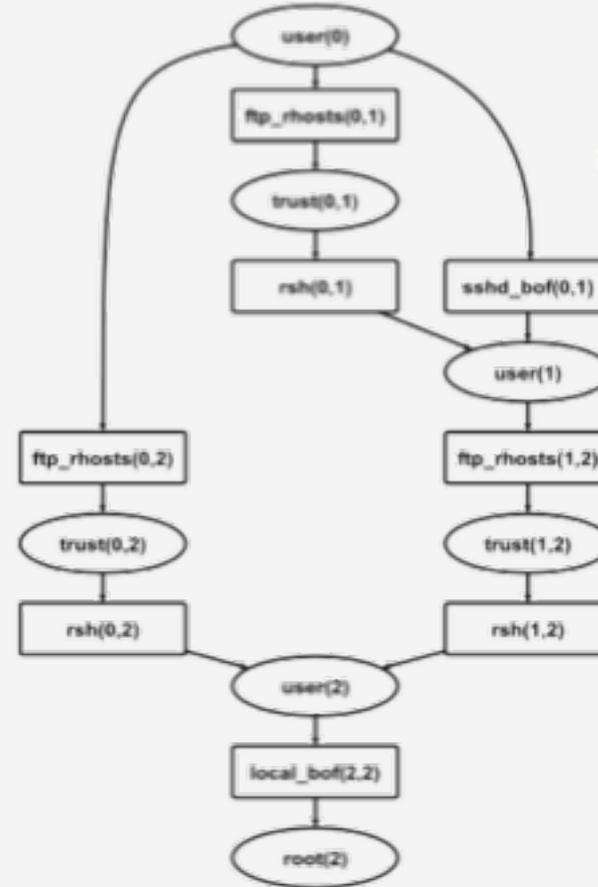
Tanya Braun

$E \& Epid, N \& NatDis, A \& Artif, S \& Sick, Tr \& Travel, Tt \& Treat$

112

Anwendung in *Bayesian Attack Graphs*

- Modellierung zur Analyse von Sicherheitsrisiken in Netzwerken
 - *Logical Attack Graphs*
 - Angriffspunkte/pfade bzw. Angriffe
 - Zusammenfassung von Nutzergruppen in Knoten
 - Erweitert um Unsicherheiten
 - (Bedingte) Wahrscheinlichkeiten über Kompromittierung von Angriffspunkten
- Anfragen an Wahrscheinlichkeitsverteilungen zu jedem Knoten



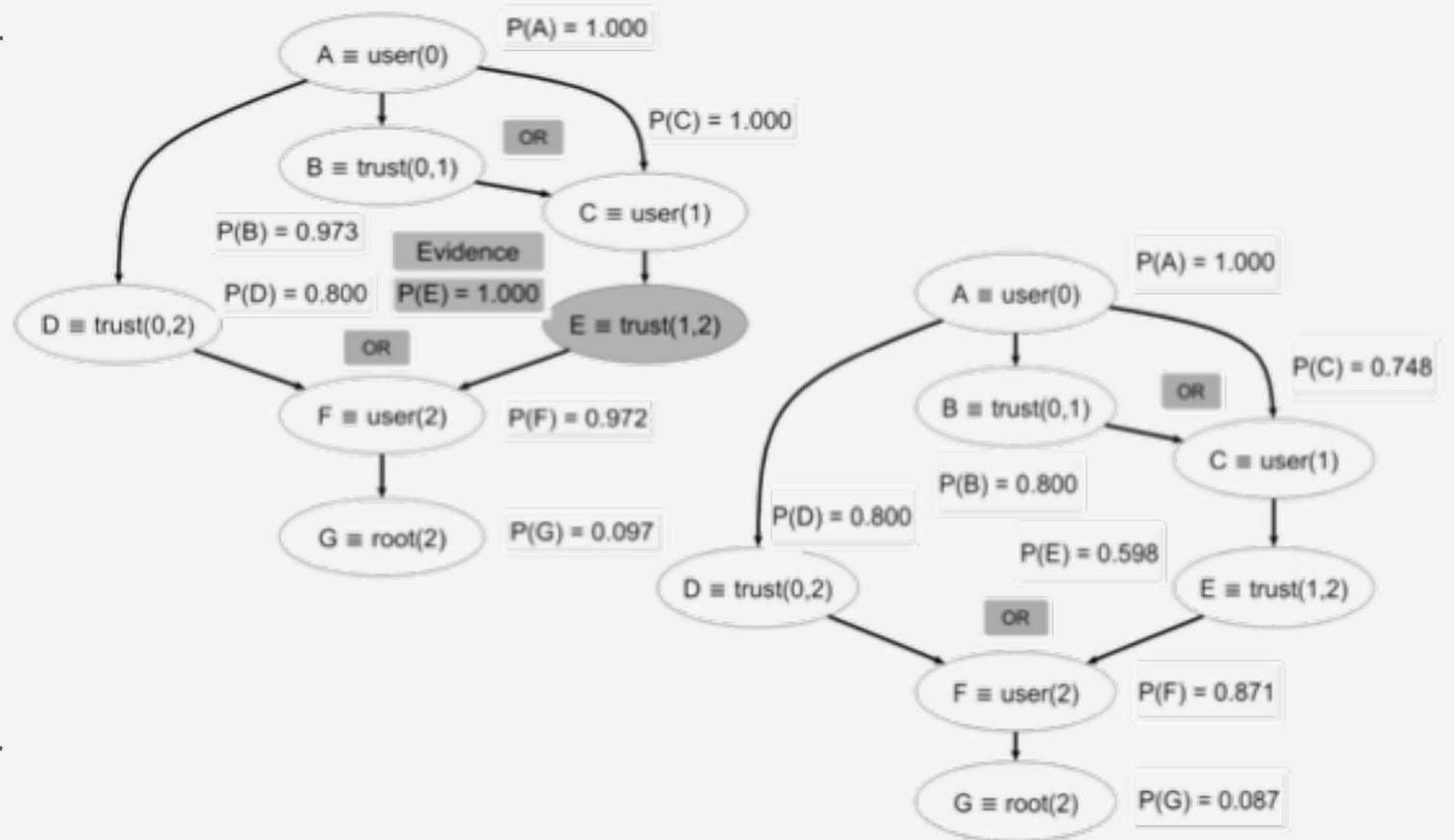
Anwendung: *Bayesian Attack Graphs*

- Anfragen an Wahrscheinlichkeitsverteilungen zu jedem Knoten
 - Erfordert die Eliminierung aller jeweils anderen Knoten
- Anfragen an bedingte Wahrscheinlichkeitsverteilungen bei unterschiedlicher Evidenz

→ Viele doppelte Rechnungen

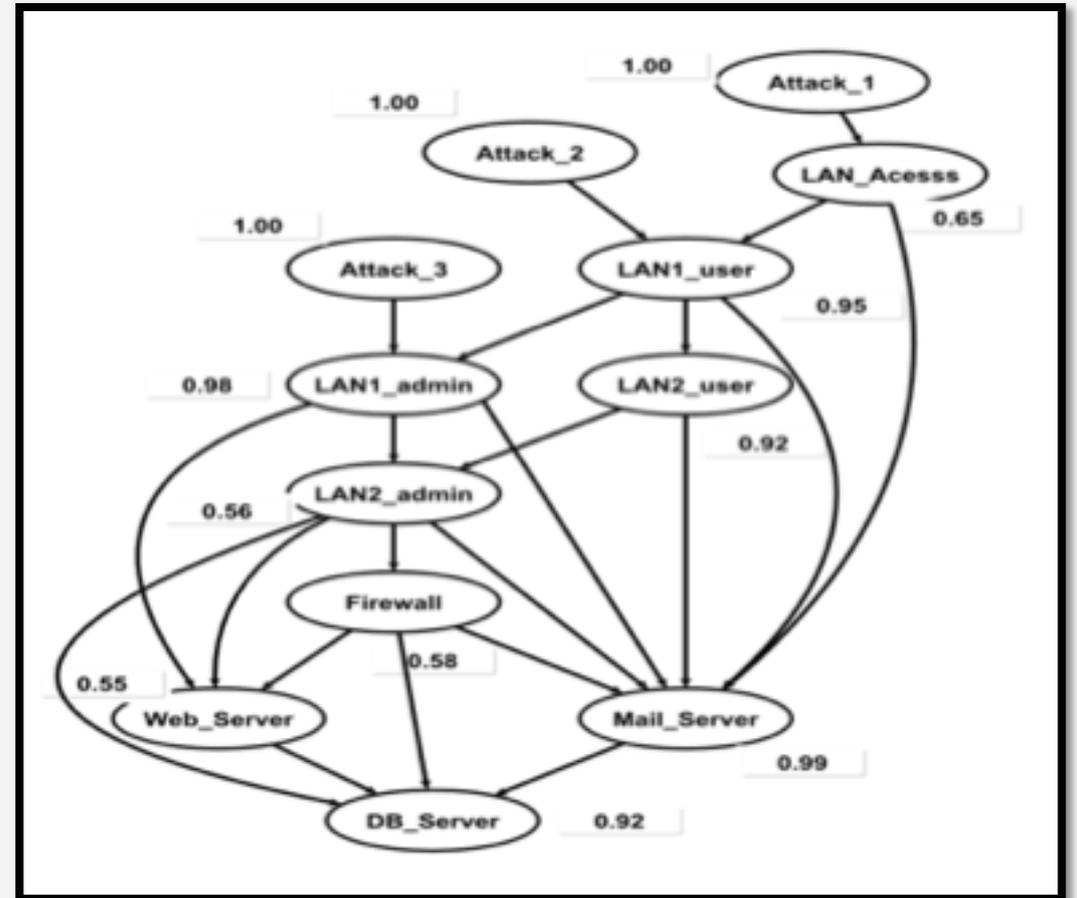
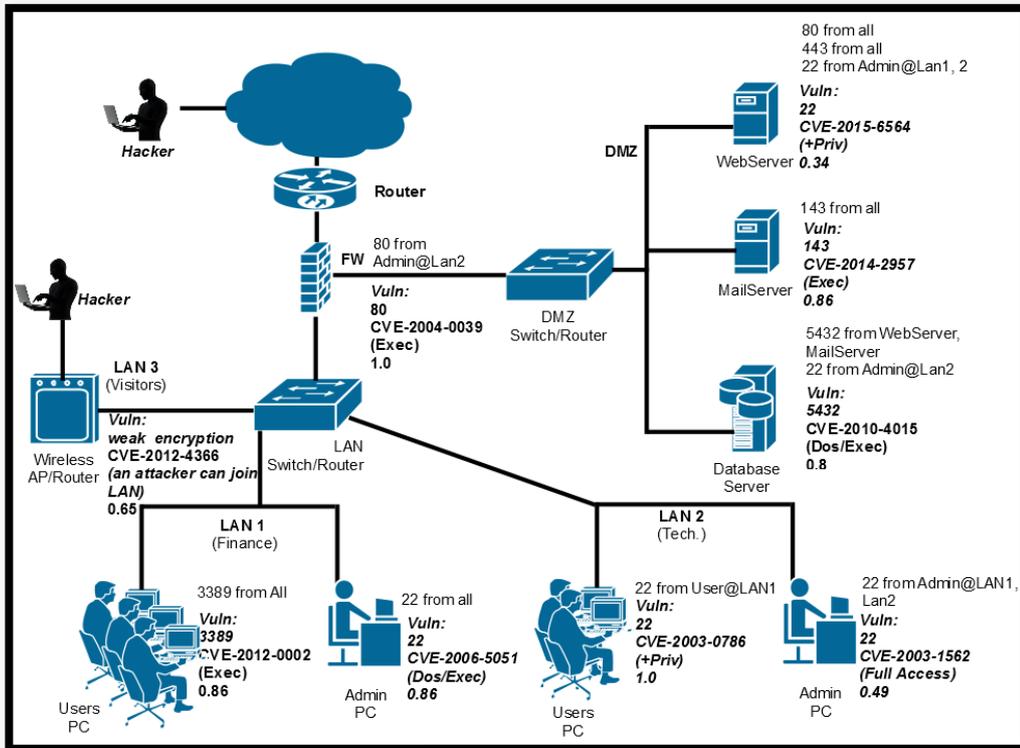
→ Potential für Verbesserungen

- *Besonders, wenn die Netze größer werden*



Anwendung: *Bayesian Attack Graphs*

- Typisches Netzwerk eines klein- bis mittelständischen Unternehmens



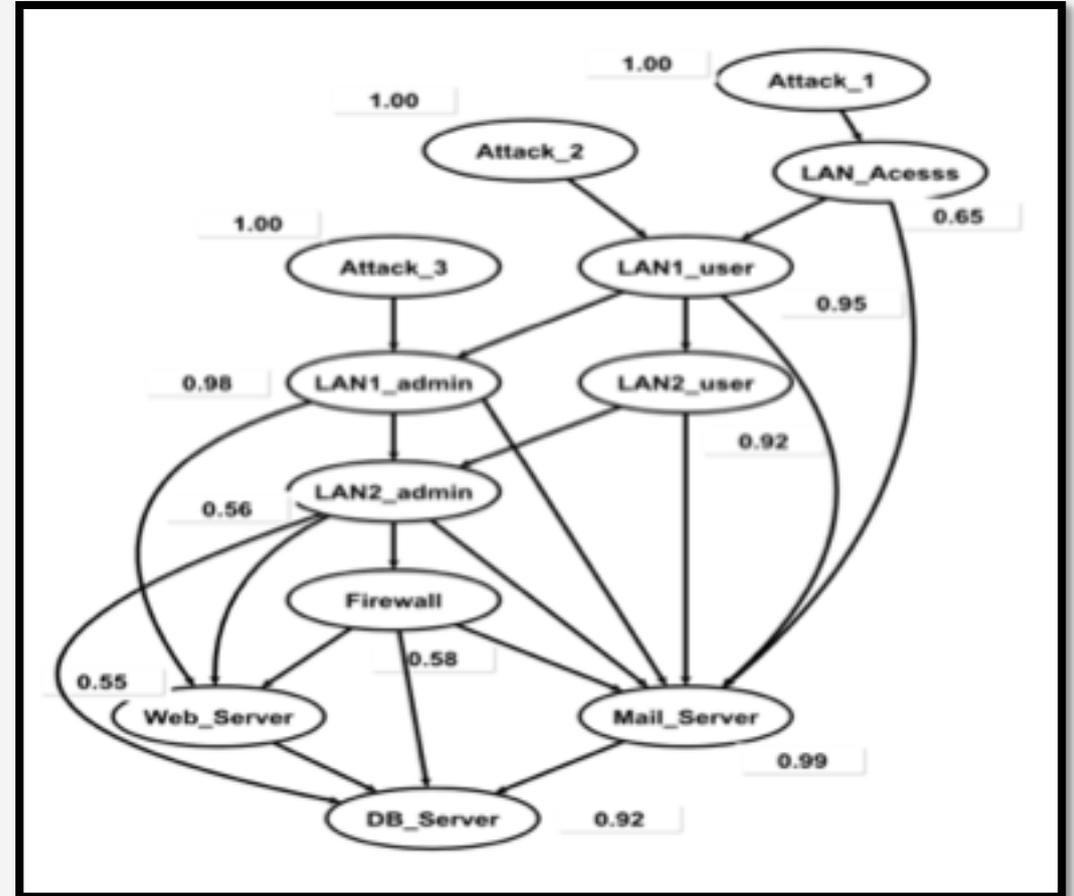
Anwendung: *Bayesian Attack Graphs*

- Anfragen: $P(A_1), P(A_2), P(A_3), P(L_{ac}), P(L_{1u}), P(L_{2u}), P(L_{1a}), P(L_{2a}), P(F), P(S_w), P(S_m), P(S_{db})$

- Von einer Anfrage zur nächsten ändert sich eine Summe bzw. jeweils eine fällt raus aus $P(\cdot)$:

$$\sum_{s_{db}} \sum_{s_m} \sum_{s_w} \sum_f \sum_{l_{2a}} \sum_{l_{1a}} \sum_{l_{2u}} \sum_{l_{1u}} \sum_{l_{ac}} \sum_{a_3} \sum_{a_2} \sum_{a_1} P_B$$

- Gute Eliminationsreihenfolgen ändern sich nur minimal zwischen benachbarten Knoten
- Ergebnisse von aufwendigen Aussummierungen möchte man wiederverwenden
- **Problem der Mehrfachanfragen effizient lösen**



Zwischenzusammenfassung

- VE Beispiel mit und ohne Evidenz
- VE Algorithmus
 - VE Operatoren: SUM-OUT, MULTIPLY, ABSORB
 - VE in BNs → Faktoren
 - Reihenfolge der Eliminierungen
 - Heuristik: online, offline
- Laufzeitkomplexität $O(n_T \cdot r^w)$
 - Dtrees als VE-Repräsentation
 - Cutset, Kontext, Cluster
 - Baumweite w als maximales Cluster
- Implementierung
- Problem: Mehrfachanfragen ineffizient

Überblick: 3. Exakte Inferenz in episodischen PGMs

A. Einzelanfragen: Variableneliminierung (VE)

- Algorithmus, Operatoren für Wahrscheinlichkeitsanfragen
- Dekompositionsbäume, Komplexität

B. Multi-Anfragen: Junction Tree (Cliques-Bäume) Algorithmus (JT)

- Cliques, Junction Tree als Hilfsstruktur, Vorverarbeitung und Anfragebeantwortung
- Zusammenhang mit VE, Komplexität
- Geschichtsstunde: Pearl's Probability Propagation (PP) auf Polytree BNs

C. Inferenzproblem Zustandsanfragen

- Ausprägungen: Most probable explanation (MPE) / maximum a posteriori Anfragen (MAP)
- Semantik: Ausmaximieren statt aussummieren; max-out Operator in VE
- Auswirkungen auf die Komplexität